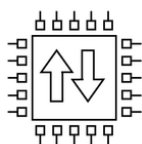




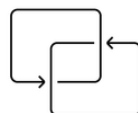
SKY BIDI



détecteur
d'obstacles



interrupteur
de fin de



Protocole
bidirectionnel



Radiocommande

*Disponible
uniquement en
Ø45 mm

SKY BIDI Ø35 mm | SKY BIDI Ø45 mm | SKY BIDI Ø59 mm

SKY BIDI

Les moteurs SKY BIDI permettent d'automatiser facilement les rideaux, les stores et les auvents. Grâce à leur technologie de détection d'obstacles, ils s'arrêtent automatiquement en cas d'obstacle. Puissance, adaptabilité et commande sans fil garantissent une automatisation exceptionnelle.

RÉFÉRENCES



SKY BIDI Ø35mm

6/28	BD.235.006
10/17	BD.235.010



SKY BIDI Ø45mm

20/15	BD.245.020
30/15	BD.245.030
50/12	BD.245.050



SKY BIDI Ø59mm

80/15	BD.259.080
100/12	BD.259.100
120/9	BD.259.120

Interrupteur de fin de course électronique configurable depuis le transmetteur.

Tête avec trou central de 12 mm pour montage sur tiroir monobloc.

Pour les arbres de 40, 43, 50, 56, 60, 70 et 78 mm.

*Raccordement à un interrupteur filaire ou à un bouton-poussoir.

*Technologie de détection d'obstacles

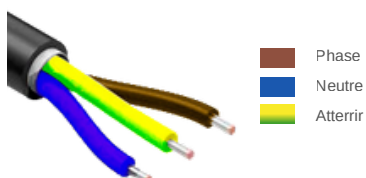
*uniquement sur les modèles Ø45 mm

CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES

Modèle	Par nominal	Vitesse	Alimentation	Puissance nominale	Intensité de courant	Temps de travail	Max. rotations	Niveau de protection	longueur	Poids maximal
6/28	6 Nm	28 tr/min	230 V 50 Hz	144 W	0,63 A	4 min	∞	IP44	595 mm	10 kg
10/17	10 Nm	17 tr/min	230 V 50 Hz	144 W	0,63 A	4 min	∞	IP44	595 mm	17 kg
20/15	20 Nm	15 tr/min	230 V 50 Hz	161 W	0,69 A	4 min	∞	IP44	602 mm	32 kg
30/15	30 Nm	15 tr/min	230 V 50 Hz	200 W	0,87 A	4 min	∞	IP44	665 mm	50 kg
50/12	50 Nm	12 tr/min	230 V 50 Hz	228 W	0,99 A	4 min	∞	IP44	712 mm	80 kg
80/15	80 Nm	15 tr/min	230 V 50 Hz	330 W	1,43 A	4 min	∞	IP44	712 mm	120 kg
100/12	100 Nm	12 tr/min	230 V 50 Hz	345 W	1,54 A	4 min	∞	IP44	712 mm	150 kg
120/9	120 Nm	9 tr/min	230 V 50 Hz	350 W	1,56 A	4 min	∞	IP44	712 mm	180 kg

CONNECTEURS DU MOTEUR

Ø35 et Ø59 mm



Ø45 mm

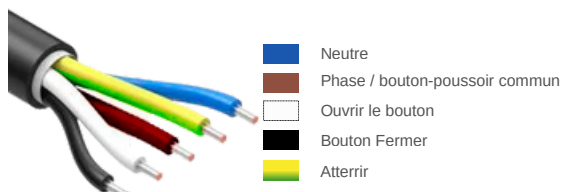
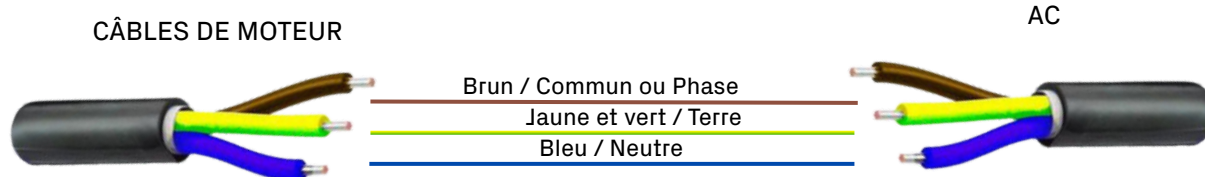
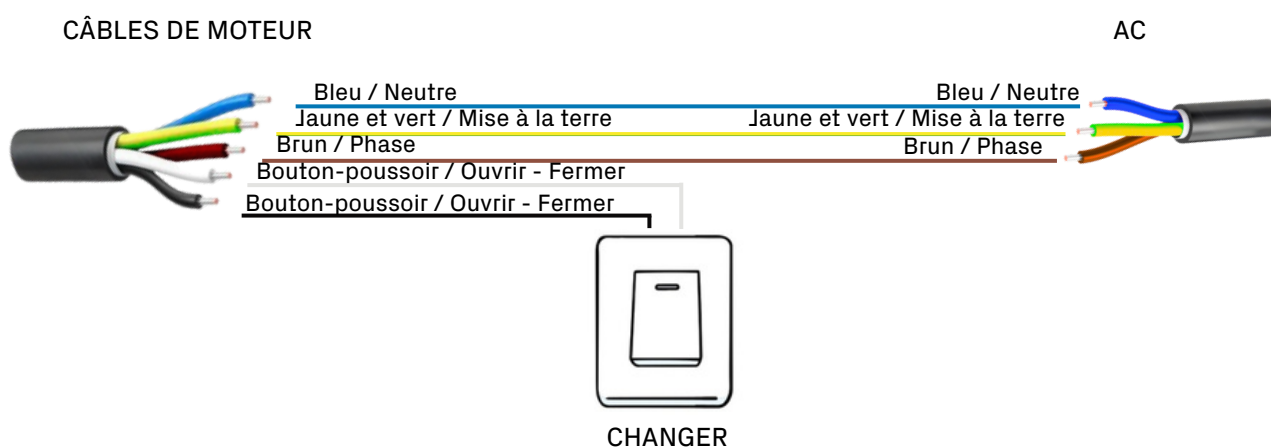


SCHÉMA ÉLECTRIQUE

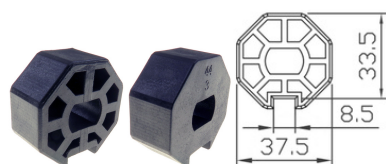
Ø35 et Ø59 mm



Ø45 mm



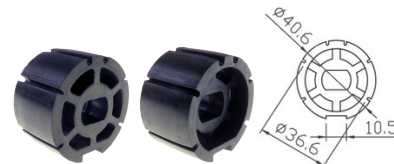
ACCESSOIRES POUR DIAMÈTRE 35 MM :



Poulie octogonale 40 | 61.005.001



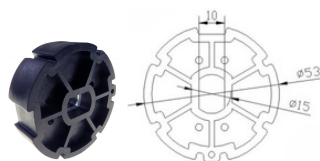
Corona 40 octogonal | 61.005.101



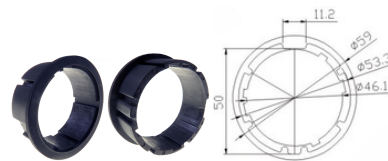
Poulie 43 | 61.005.002



Corona 43 | 61.005.102



Poulie 56 | 61.005.003



Corona 56 | 61.005.103



Poulie ronde 50 | 61.005.009

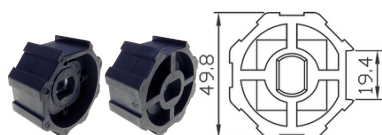
SUPPORTS DE MONTAGE :



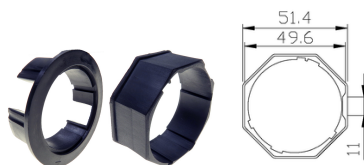
**SUPPORT DE TIROIR POUR
MOTEURS DE 35 MM**

60.004.106

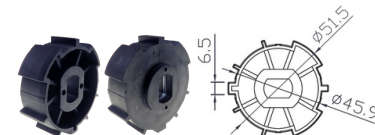
ACCESSOIRES POUR DIAMÈTRE 45 MM :



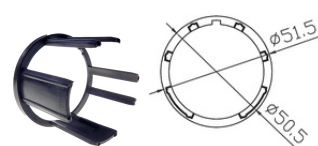
Poulie octogonale 50 | 61.005.010



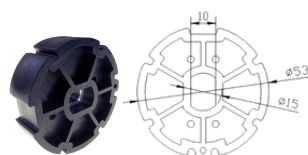
Corona 50 octogonal | 61.005.110



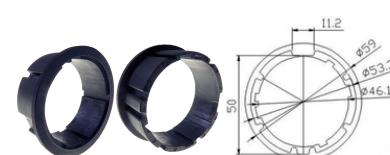
Poulie octogonale DEPRAT 54 | 61.005.099



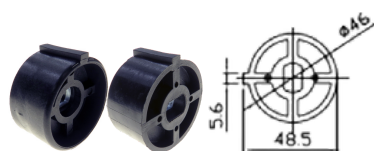
Couronne octogonale DEPRAT 54 | 61.005.098



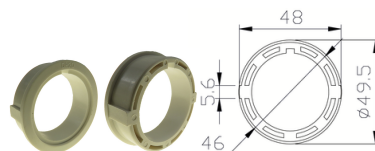
Poulie 56 | 61.005.003



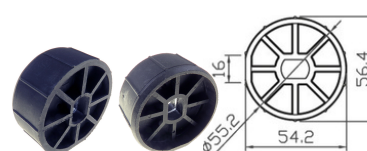
Corona 56 | 61.005.103



poulie renforcée 58 | 61.005.008



Corona 58 renforcée | 61.005.108



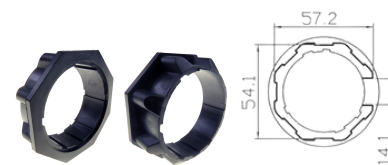
Poulie ronde de 60 | 61.005.012



poulie octogonale renforcée 60 | 40.005.011



Corona 60 octogonal | 61.005.111



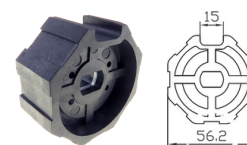
Couronne octogonale renforcée 60 | 40.005.111



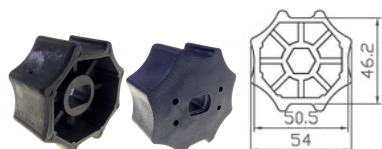
Corona 60 bouclé | 61.005.104



Couronne ronde 60 | 61.005.112



Poulie octogonale 60 | 61.005.011



Poulie de curling 60 | 61.005.004

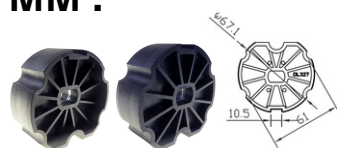


Poulie 70, ogive décentrée | 61.005.005



Ogive décentrée Corona 70 | 61.005.105

ACCESSOIRES POUR DIAMÈTRE 45 MM :



Poulie 70 BAT ogive | 61.005.029



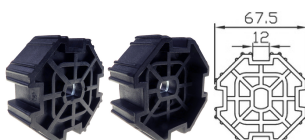
Ogive Corona 70 BAT | 61.005.129



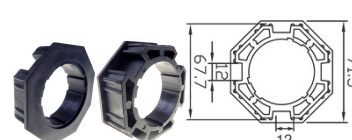
Poulie ogive centrée 70 | 61.005.014



Ogive centrée Corona 70 | 61.005.114



Poulie octogonale 70 | 61.005.006



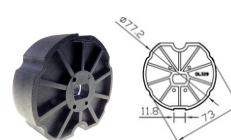
Corona 70 octogonal | 61.005.106



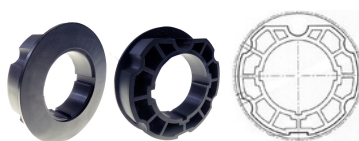
Poulie 78 Ogive | 61.005.007



Corona 78 Ogiva | 61.005.107

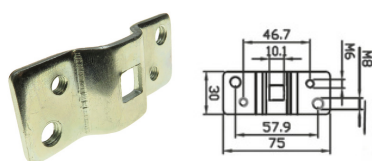


Poulie 80 BAT ogive | 61.005.030

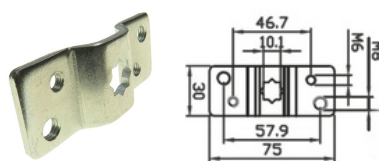


Ogive Corona 80 BAT | 61.005.130

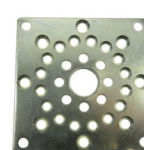
SUPPORTS DE MONTAGE :



SUPPORT DE CONSTRUCTION 45 MM 2 AG.
60.004.006



**SUPPORT DE CONSTRUCTION EN
ÉTOILE DE 45 MM**
60.004.005



SUPPORT DE TIROIR POUR 55/59 MM
60.004.059

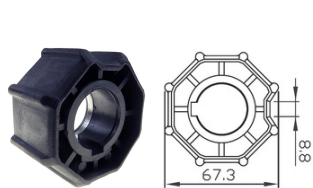


SUPPORT MÉTALLIQUE 45 BD + BDP + WI
60.004.109

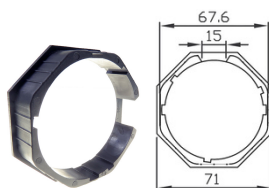


SUPPORT DE TIROIR EN TÔLE DE TYPE SKY BIDI
60.004.110

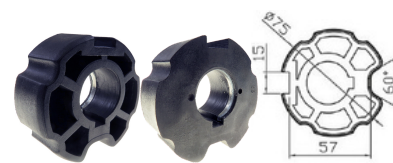
ACCESSOIRES POUR DIAMÈTRE 59 MM :



Poulie octogonale 70 | 61.005.016



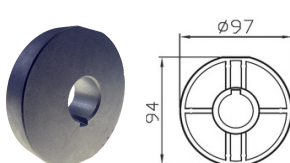
Corona 70 Octogonal | 61.005.116



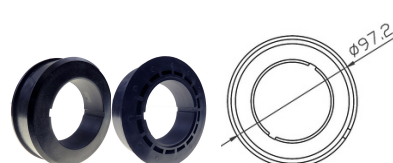
Poulie 78 Ogive décentrée | 61.005.024



Ogive décentrée Corona 78 | 61.005.124



Poulie ronde 100 | 61.005.022

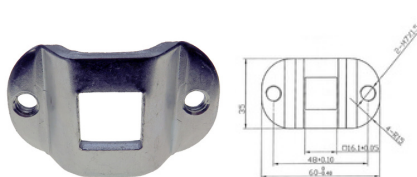


Couronne ronde 100 | 61.005.122

SUPPORTS DE MONTAGE POUR 59 MM :



SUPPORT DE TIROIR EN TUBE CARRÉ D.55/59
60.004.066



SUPPORT DE CONSTRUCTION 55 / 59 MM
60.004.007



SUPPORT DE CONSTRUCTION ÉTOILE 55/59 MM
60.004.008

INCONVÉNIENT COMPATIBLE :



KUMO WAVE
BD.100.001



KIK 1
BD.003.101



KIK 15
BD.003.115



KIKWALL
90.003.101



KIKWALL15
90.003.115



**GIROUETTE SOLAIRE
NOX**
BD.002.124



KIK SUN
BD.003.115SUN



KIK MOVE
BD.001.125

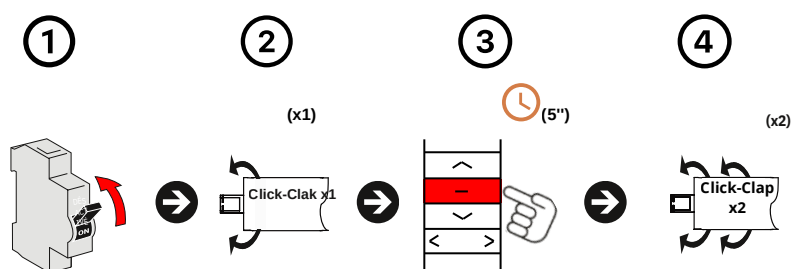


**BOUTON-
POUSOIR À
TOUCHE UNIQUE**
60 003 023 K

INSTRUCTIONS:

1. LIEN VERS LE PREMIER EXPÉDITEUR

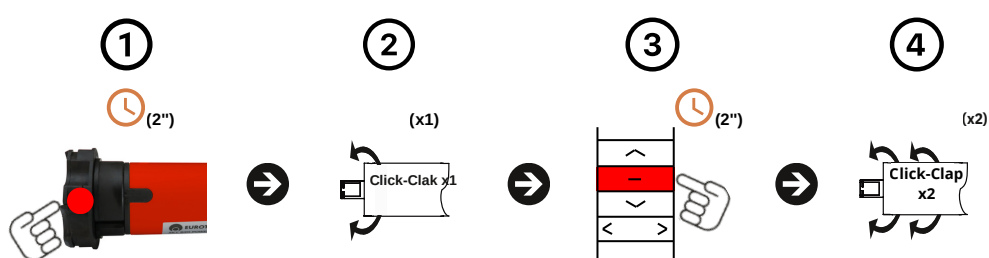
De l'expéditeur :



Procédure:

1. Fournir de l'énergie.
2. Le moteur fera un « CLIC-CLIC » (x1).
3. Appuyez sur (STOP) sur la télécommande pour enregistrer pendant cinq secondes.
4. Le moteur fera un « CLIC-CLIC » (x1).

À partir du bouton du moteur :



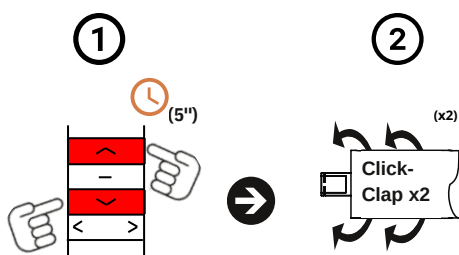
Procédure:

1. Appuyez sur le bouton PROG. de la tête du moteur pendant deux secondes (2").
2. Le moteur fera un « CLIC-CLIC » (x1) et un long bip (x1).
3. Appuyez sur (STOP) sur l'émetteur pour être enregistré pendant deux secondes (2").
4. Le moteur fera deux « CLIC-CLIC » (x2) et trois bips (x3).

Disponible uniquement en modèle 35 mm

2. CHANGEMENT DE DIRECTION

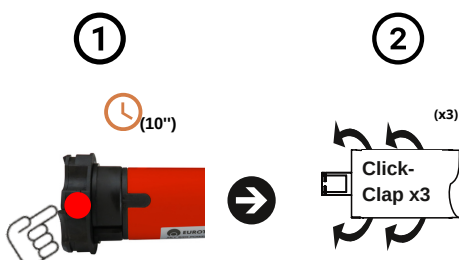
De l'expéditeur :



Procédure:

1. Appuyez simultanément sur les boutons (HAUT) + (BAS) de la télécommande pendant cinq secondes (5").
2. Le moteur émettra deux sons « CLIC-CLIC » (x2).

À partir du bouton du moteur :



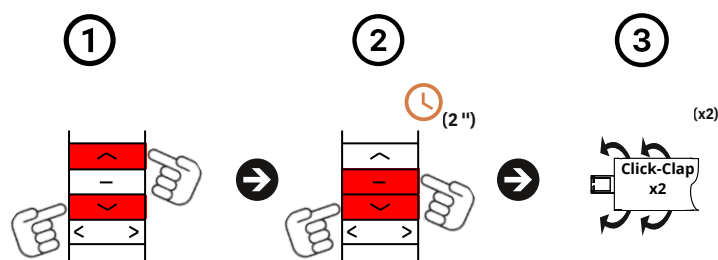
Procédure:

1. Appuyez sur le bouton (PROG) de la tête du moteur pendant six secondes (6").
2. Le moteur fera trois « CLIC-CLIC » (x3).

Disponible uniquement en modèle 35 mm

Vérifiez que le sens de rotation est correct avant de poursuivre la programmation.

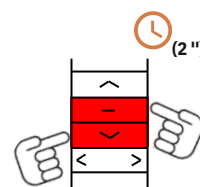
3. PROGRAMMER LE COMMUTATEUR DE FIN DE COURSE EN DESCENTE



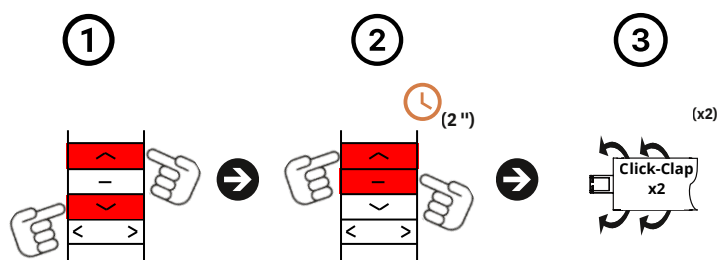
Procédure:

1. Nous positionnerons le moteur à l'endroit souhaité à l'aide des boutons (HAUT) ou (BAS) de l'émetteur. (Si le bouton haut ou bas est maintenu enfoncé pendant 2 secondes, le mouvement sera automatique.)
2. Nous maintiendrons le bouton (BAS + STOP) enfoncé pendant deux secondes (2") pour confirmer.
3. Le moteur fera deux « CLIC-CLIC » (x2) et trois bips (x3).

Pour modifier le commutateur de fin de course vers le bas, appuyez sur (DOWN + STOP) pendant 2 secondes et recommencez la procédure.



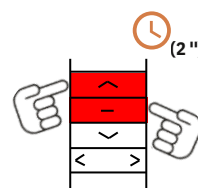
4. FIN DU PROGRAMME DE COURSE EN MONTÉE



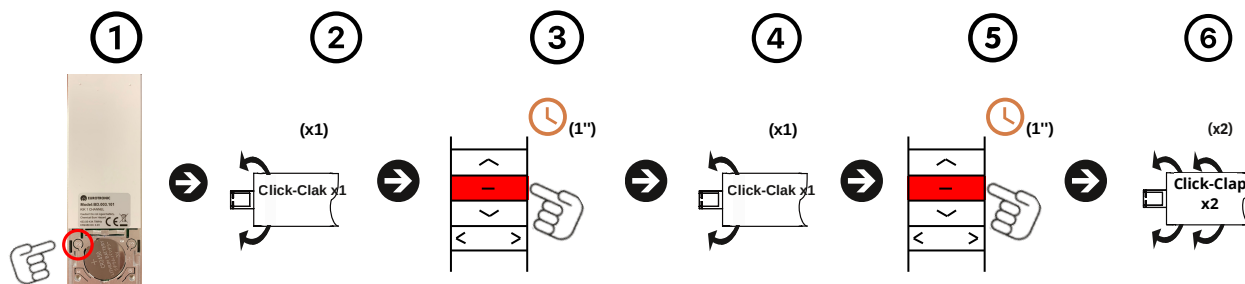
Procédure:

1. Positionnez le moteur à l'endroit souhaité à l'aide du bouton (HAUT) ou (BAS) de l'émetteur. (Si vous maintenez le bouton haut ou bas enfoncé pendant 2 secondes, le mouvement sera automatique.)
2. Nous maintiendrons le bouton (HAUT + STOP) enfoncé pendant deux secondes (2") pour confirmer.
3. Le moteur fera deux « CLIC-CLIC » (x2) et trois bips (x3).

Pour modifier le commutateur de fin de course vers le bas, appuyez sur (HAUT + STOP) pendant 2 secondes et recommencez la procédure.



5. AJOUTER/SUPPRIMER UNE POSITION FAVORITE

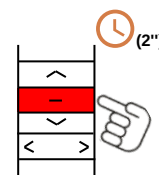


Procédure:

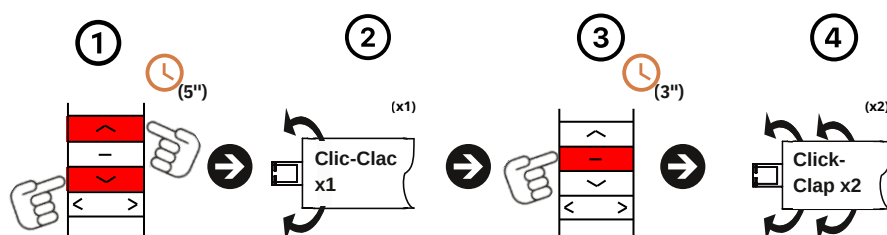
Nous positionnerons le moteur dans la position souhaitée à l'aide des boutons haut et bas de l'émetteur.

1. Nous allons appuyer sur le bouton (P2) situé derrière l'émetteur.
2. Le moteur fera un « CLIC-CLIC » (x1) et un bip (x1).
3. Nous allons appuyer sur le bouton central (STOP).
4. Le moteur fera un « CLIC-CLIC » (x1) et un bip (x1).
5. Nous appuierons une seconde fois sur le bouton central (STOP) pour confirmer.
6. Le moteur fera deux « CLIC-CLIC » (x2) et trois bips (x3).

Pour trouver votre position préférée, appuyez sur le bouton (STOP) pendant deux secondes.



6. ACTIVER/DÉSACTIVER LE MOUVEMENT D'IMPULSION



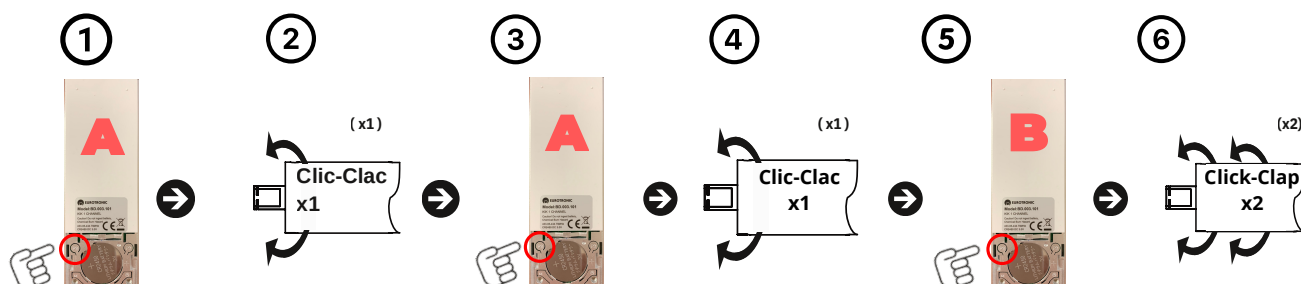
Procédure:

1. Appuyez simultanément sur les boutons (HAUT + BAS) de l'émetteur pendant cinq secondes (5").
2. Le moteur fera un « CLIC-CLIC » (x1) et un bip (x1).
3. Appuyez une fois sur le bouton (STOP) (x1) pour confirmer.

- Si le moteur fait « CLIC-CLIC » (x1) et un long bip (x1), il sera en mode impulsion.
- Si le moteur fait (x2) CLICK-CLACK et trois bips (x3), il sera en mode continu.

7. LIER UN EXPÉDITEUR SUPPLÉMENTAIRE

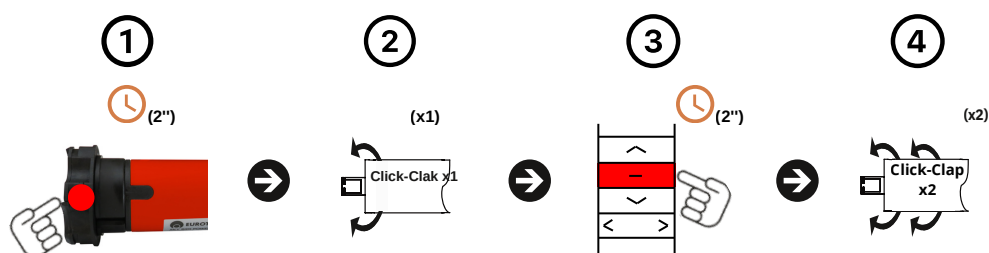
De l'expéditeur :



Procédure:

1. Appuyez sur le bouton (P2) situé derrière l'émetteur déjà jumelé (A).
2. Le moteur fera un CLIC-CLIC (x1) et un bip (x1).
3. Nous allons appuyer à nouveau sur le bouton (P2) du même émetteur (A).
4. Le moteur fera un « CLIC-CLIC » (x1) et un bip (x1).
5. Ensuite, appuyez sur le bouton (P2) du nouvel émetteur (B) pour confirmer.
6. Le moteur fera deux « CLIC-CLIC » (x2) et trois bips (x3).

À partir du bouton du moteur :

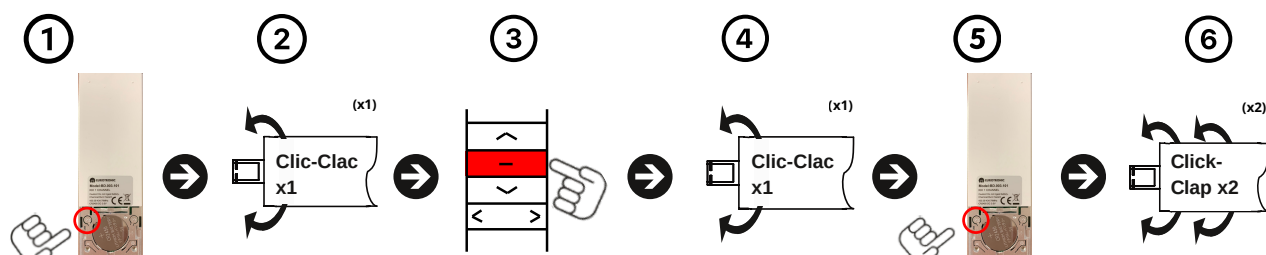


Procédure:

1. Appuyez sur le bouton PROG. de la tête du moteur pendant deux secondes (2").
2. Le moteur fera un « CLIC-CLIC » (x1) et un long bip (x1).
3. Appuyez sur (STOP) sur l'émetteur pour être enregistré pendant deux secondes (2").
4. Le moteur fera deux « CLIC-CLIC » (x2) et trois bips (x3).

Vous pouvez utiliser l'une ou l'autre méthode pour supprimer un émetteur lié.

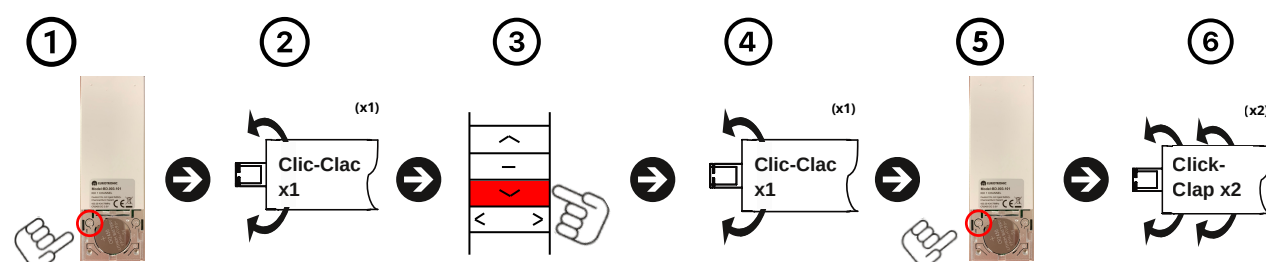
8. SUPPRIMEZ LES EXPÉDITEURS



Procédure:

1. Appuyez sur le bouton (P2) de l'émetteur préprogrammé, situé à l'arrière.
2. Le moteur fera un « CLIC-CLAC » (x1) et un bip (x1).
3. Ensuite, nous appuierons sur le bouton central (STOP).
4. Le moteur fera un « CLIC-CLAC » (x1) et un bip (x1).
5. Nous allons appuyer à nouveau sur le bouton (P2) pour confirmer.
6. Le moteur fera deux « CLIC-CLAC » (x2) et trois bips (x3).

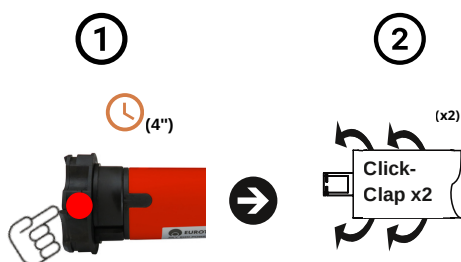
9. RETIREZ TOUS LES INTERRUPTEURS DE FIN DE COURSE



Procédure:

1. Appuyez sur le bouton (P2) de l'émetteur préprogrammé, situé à l'arrière.
2. Le moteur fera un « CLIC-CLAC » (x1) et un bip (x1).
3. Ensuite, nous appuierons sur le bouton (BAS).
4. Le moteur fera un « CLIC-CLAC » (x1) et un bip (x1).
5. Nous allons appuyer à nouveau sur le bouton (P2) pour confirmer.
6. Le moteur fera deux « CLIC-CLAC » (x2) et trois bips (x3).

10. VERROUILLAGE RADIO

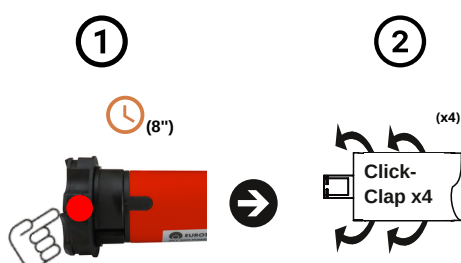


Procédure:

1. Appuyez sur le bouton (PROG.) de la tête du moteur pendant quatre secondes (4").
2. Le moteur émettra deux sons « CLIC-CLIC » (x2).

Disponible uniquement en modèle 35 mm

11. RÉINITIALISATION D'USINE

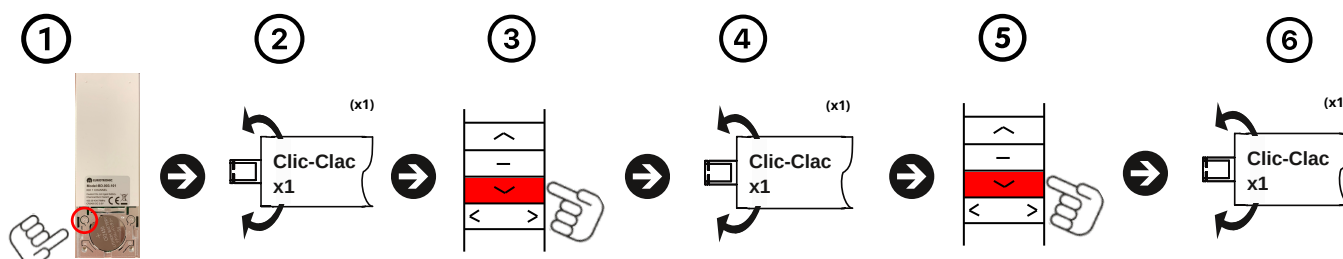


Procédure:

1. Appuyez sur le bouton (PROG.) de la tête du moteur pendant huit secondes (8").
2. Le moteur émettra quatre bruits de « CLIC-CLIC » (x4).

Disponible uniquement en modèle 35 mm

12. ACTIVER OU DÉSACTIVER LA BUTÉE D'OBSTACLE

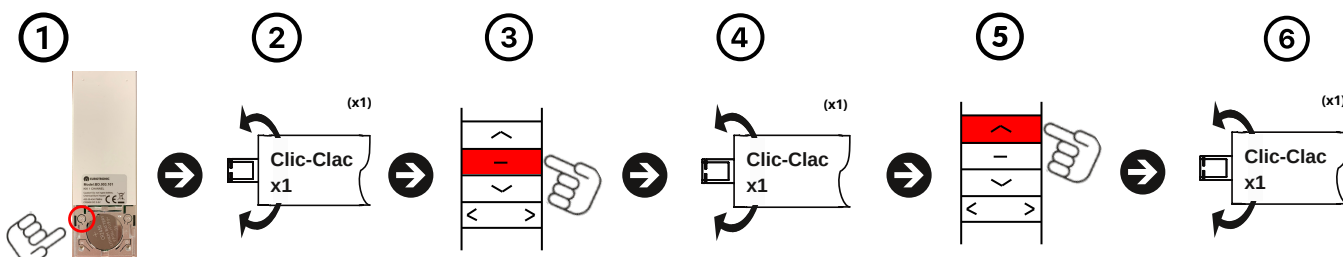


Procédure:

1. Appuyez sur le bouton (P2), situé à l'arrière.
2. Le moteur fera un « CLIC-CLIC » (x1) et un bip (x1).
3. Ensuite, nous appuierons sur le bouton (BAS).
4. Le moteur fera un « CLIC-CLIC » (x1) et un bip (x1).
5. Nous allons appuyer à nouveau sur le bouton (BAS)
 - Si le moteur fait un « CLIC-CLIC » (x1) et un long bip (x1), le mode d'arrêt d'obstacle est ACTIVÉ.
 - Si le moteur émet deux « CLIC-CLIC » (x3) et trois bips (x3), le mode d'arrêt d'obstacle est DÉSACTIVÉ.

Disponible uniquement en modèle 45 mm

13. MODIFICATION DE LA SENSIBILITÉ À L'ARRÊT D'OBSTACLES



Procédure:

1. Appuyez sur le bouton (P2), situé à l'arrière.
2. Le moteur fera un « CLIC-CLIC » (x1) et un bip (x1).
3. Ensuite, nous appuierons sur le bouton (STOP).
4. Le moteur fera un « CLIC-CLIC » (x1) et un bip (x1).
5. Nous allons appuyer sur le bouton (TÉLÉCHARGER)
 - Si le moteur fait un « CLIC-CLIC » (x1) et un long bip (x1), la sensibilité est réglée sur FAIBLE.
 - Si le moteur émet trois sons « CLIC-CLIC » (x3) et trois bips (x3), la sensibilité est réglée sur ÉLEVÉE.

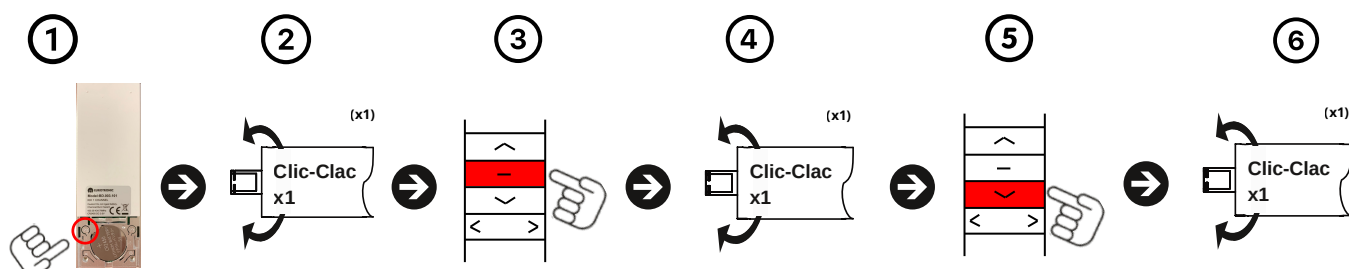
Disponible uniquement en modèle 45 mm



Le mode d'arrêt d'obstacle nécessite l'installation préalable de sangles de sécurité.



14. BASCULER ENTRE LES MODES D'ARRÊT D'OBSTACLE



Procédure:

1. Appuyez sur le bouton (P2), situé à l'arrière.
2. Le moteur fera un « CLIC-CLIC » (x1) et un bip (x1).
3. Ensuite, nous appuierons sur le bouton (STOP).
4. Le moteur fera un « CLIC-CLIC » (x1) et un bip (x1).
5. Nous appuyons sur le bouton (BAS)
 - Si le moteur fait un « CLIC-CLIC » (x1) et un bip (x1), il entre en mode A.
 - Si le moteur émet deux sons « CLIC-CLIC » (x2) et deux bips (x2), il entre en mode B.
 - Si le moteur émet trois « CLIC-CLIC » (x3) et deux bips (x3), il entre en mode C.

MODES D'ARRÊT D'OBSTACLES

Mode A :

- Après avoir défini les limites (haut et bas),
- Il ne détecte pas les obstructions à moins de 20 cm en dessous de la limite supérieure.
- Oui, il détecte les obstructions jusqu'à 20 cm au-dessus de la limite inférieure.
- Mais il ne détecte PAS dans les 10 cm juste au-dessus de la limite inférieure.

Mode B :

- Après avoir fixé les limites,
- Il ne détecte pas les obstructions à moins de 10 cm en dessous de la limite supérieure.
- Il détecte les obstructions et s'arrête à 10 cm au-dessus de la limite inférieure.

Mode C :

- Il ne détecte pas les obstructions dans toute la zone située entre les deux limites.

Chemin	Zone SANS détection de blocage	Zone AVEC détection de verrouillage
MODE A	• 20 cm en dessous de la limite supérieure • 10 cm au-dessus de la limite inférieure	✓ 20 cm au-dessus de la limite inférieure
MODE B	• 10 cm en dessous de la limite supérieure	✓ 10 cm au-dessus de la limite inférieure
MODE C	• L'ensemble de la zone située entre les deux limites	✗ Il ne détecte aucun blocage.



www.eurotronic-europe.com

C/Pica d'Estats, 108-118 Poligono Industrial Sant Isidre
08272 Sant Fruitós de Bages (Barcelone) ESPAGNE

pedidos@eurotronic-europe.com
Tél. : +34 932 420 108