



# EUROTRONIC

Motores y automatismos

## SKY BIDI

### POWER Ø45 - Ø59

BDP.245.020/ 030/ 050

BDP.259.080/ 100/ 120



- Motor tubular con receptor radio Bidireccional.
- Funcion cierre por presion en toldos cofre.
- Regulación de los finales de carrera desde el mando a distancia o desde la APP Eurotronic.
- Varias potencias y velocidades para su aplicación en toldos.

#### Mandos compatibles:

- KIK
- KIK SUN
- KIKWALL

#### Domótica

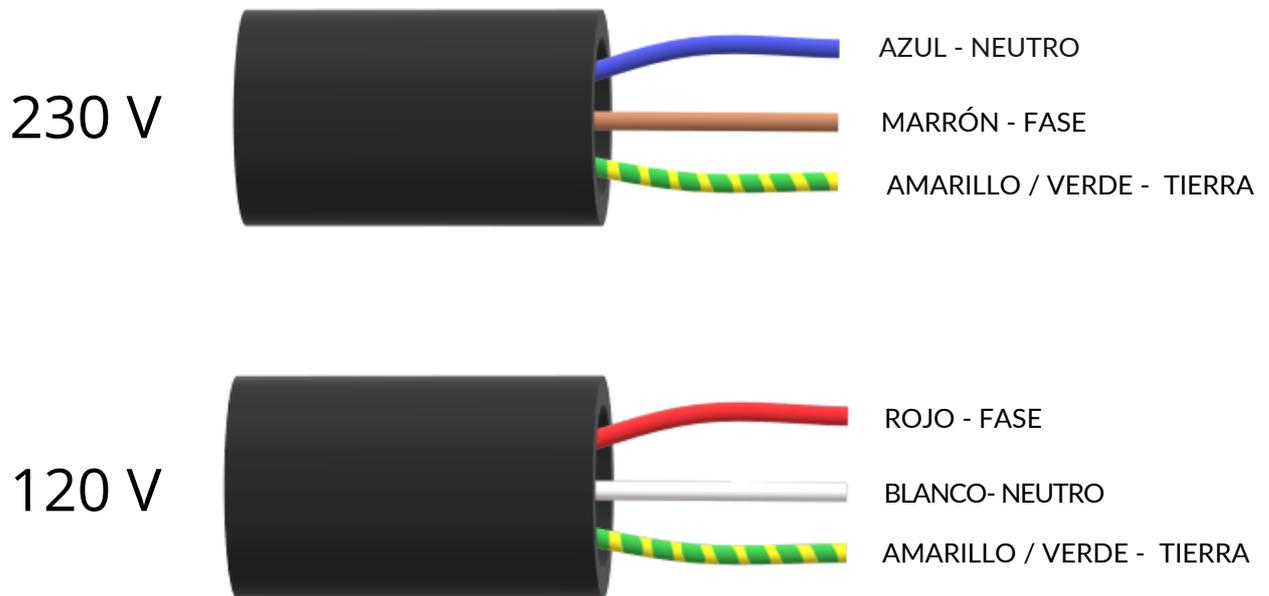
- Compatible con Hub de domótica KUMO WAVE.

#### Características

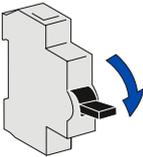
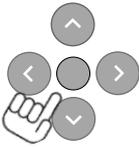
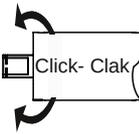
- Receptor interno 433.92 MHz
- Posición favorita.
- Cabeza con orificio central de Ø12mm para montaje en cajón monoblock.
- Para eje de Ø50, 60, 70, 78, 80 y 100mm

<b>1. CONEXIÓN CABLES</b> .....	Pág. 1
<b>2. SIMBOLOGÍA UTILIZADA</b> .....	Pág. 1
<b>3. INSTRUCCIONES</b> .....	Pág. 2
1. ENLAZAR PRIMER EMISOR .....	Pág. 2
2. CAMBIO SENTIDO DE ROTACIÓN MOTOR DESDE EMISOR .....	Pág. 3
3. SELECCIONAR TIPO DE TOLDO: CIERRE POR PRESIÓN O ESTÁNDAR .....	Pág. 3
4. PROGRAMAR FINAL DE CARRERA DE BAJADA .....	Pág. 4
5. PROGRAMAR FINAL DE CARRERA DE SUBIDA (MODO ESTÁNDAR) .....	Pág. 4
6. PROGRAMAR FINAL DE CARRERA AUTOMÁTICO SUBIDA (MODO POR PRESIÓN) .....	Pág. 5
7. AÑADIR/ BORRAR POSICIÓN FAVORITA .....	Pág. 6
8. MODIFICAR FINAL DE CARRERA DE BAJADA .....	Pág. 7
9. MODIFICAR FINAL DE CARRERA DE SUBIDA .....	Pág. 7
10. MODO CONTINUO O IMPULSOS .....	Pág. 8
11. AÑADIR/ BORRAR EMISOR ADICIONAL .....	Pág. 8
12. AÑADIR/ BORRAR EMISOR ADICIONAL DESDE CABEZA MOTOR .....	Pág. 9
13. BORRAR TODOS LOS EMISORES .....	Pág. 9
14. BORRAR TODOS LOS FINALES DE CARRERA .....	Pág. 10
15. ACTIVAR/ DESACTIVAR RETROCESO AL CIERRE .....	Pág. 10
16. ACTIVAR/ DESACTIVAR RETROCESO A LA ABERTURA .....	Pág. 11
17. CORRECCIÓN AUTOMÁTICA DE RECORRIDO .....	Pág. 11
18. AÑADIR SENSOR NOX-SOLAR .....	Pág. 12
19. ACTIVAR/ DESACTIVAR FUNCIÓN SOL .....	Pág. 12
20. ACTIVAR/ DESACTIVAR SENSOR ERRORES NOX-SOLAR .....	Pág. 13
21. CONTROL SENSOR NOX-SOLAR .....	Pág. 13
22. FUNCIONES DESDE BOTÓN EN CABEZA DEL MOTOR .....	Pág. 14
23. RESETEO A MODO FÁBRICA .....	Pág. 14
<b>4. CONTACTO ASISTENCIA TÉCNICA EUROTRONIC</b> .....	Pág. 15

## Conexión cables



## Simbología utilizada

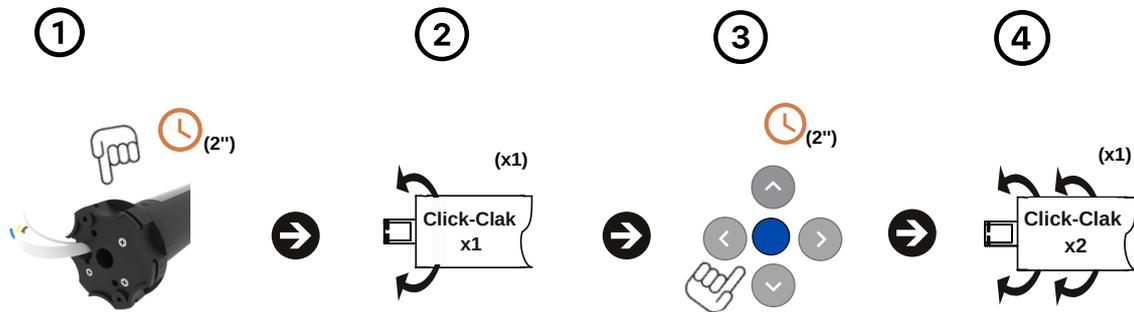
	QUITAR / PONER CORRIENTE
	PULSAR BOTÓN
	EL MOTOR HARÁ UN "CLICK-CLACK" (X1)
	PRESIONAR BOTÓN (P2)



**Los pasos 2 a (5/6) son imprescindibles para el óptimo funcionamiento del dispositivo.**

# 1. Enlazar primer emisor

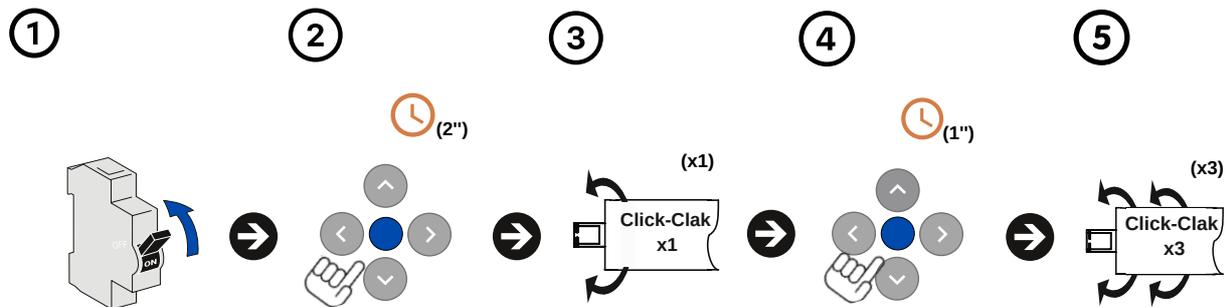
## Desde el motor:



### Procedimiento:

1. Pulse el botón (**PROG.**) en la cabeza del motor durante dos segundos (2").
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido largo (x1).
3. En un plazo de 7 segundos, pulse (**STOP**) en el emisor a grabar durante dos segundos (2").
4. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).
5. El emisor estará enlazado.

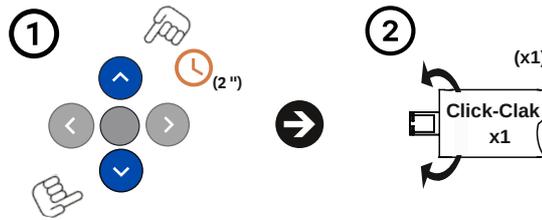
## Desde el emisor:



### Procedimiento:

1. Dar corriente.
2. Pulse (**STOP**) en emisor a grabar durante dos segundos (2").
3. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1).
4. Volveremos a pulsar (**STOP**) durante un segundo (1") para confirmar.
5. El motor hará tres "CLICK-CLACK" (x3).
6. El emisor estará enlazado.

## 2. Cambio sentido de rotación motor desde emisor



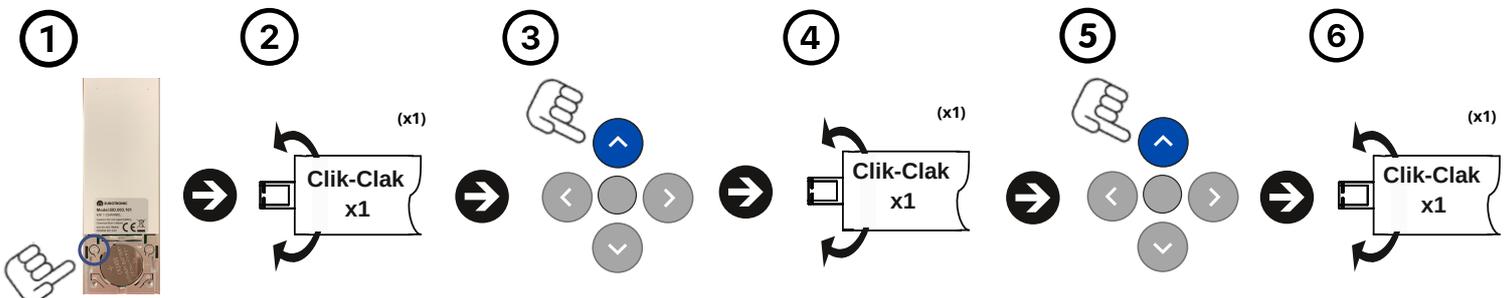
### Procedimiento:

1. Pulse en el emisor el botón de **(SUBIDA + BAJADA)** a la vez durante dos segundos (2").
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1).
3. Se realizará el cambio de rotación.



- **Modificar esta operación solo es posible en el modo programación**
- **Una vez fuera del modo programación es necesario hacer un reset para poder cambiar esta función.**

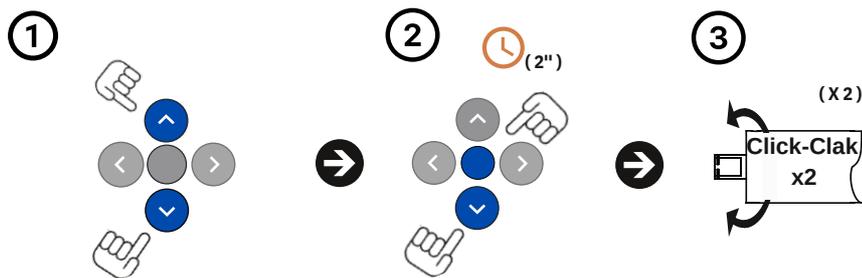
## 3. Seleccionar tipo de toldo: Cierre por Presión o Estándar



### Procedimiento:

1. Pulse el botón **(P2)**, de un emisor ya grabado, ubicado en la parte trasera.
  2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
  3. A continuación pulsaremos el botón de **(SUBIDA)**.
  4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
  5. Volveremos a pulsar el botón de **(SUBIDA)** para confirmar.
  6. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido largo (x1) el motor habrá cambiado a tipo **brazo invisible y punto recto**.
- Si el motor hace dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3) el motor habrá cambiado a función tipo **cofre**.

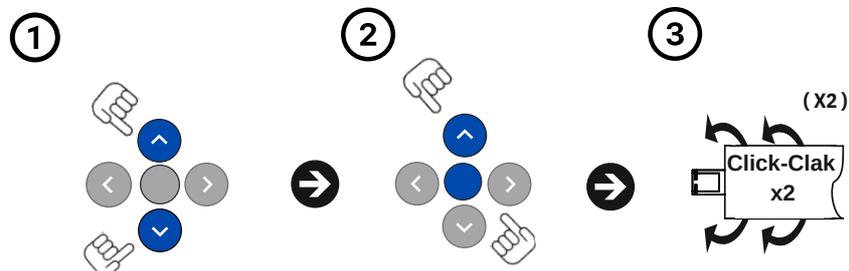
## 4. Programar final de carrera de bajada



### Procedimiento:

1. Posicionaremos el motor en la ubicación deseada utilizando el botón de **subida o bajada** del emisor.
  2. Mantendremos pulsado el botón de **(BAJADA + STOP)** durante dos segundos (**2''**) para confirmar.
  3. El motor hará dos "**CLICK-CLACK**" (**x2**) y tres pitidos (**x3**).
  4. El final de carrera **inferior** estará establecido.
- Mantener el botón de **SUBIDA** o **BAJADA** durante dos segundos (**2''**) para mover el dispositivo de manera continua.

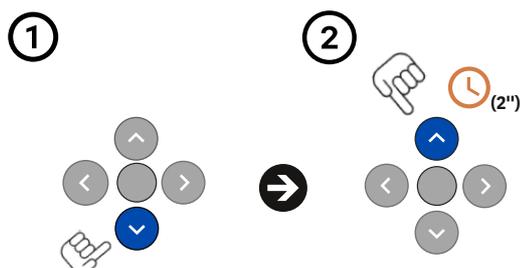
## 5. Programar final de carrera de subida (Modo Estándar)



### Procedimiento:

1. Posicionaremos el motor en la ubicación deseada utilizando el botón de **subida o bajada** del emisor.
  2. Mantendremos pulsado el botón de **(SUBIDA + STOP)** durante dos segundos (**2''**) para confirmar.
  3. El motor hará dos "**CLICK-CLACK**" (**x2**) y tres pitidos (**x3**).
  4. El final de carrera **superior** estará establecido.
- Mantener el botón de **SUBIDA** o **BAJADA** durante dos segundos (**2''**) para mover el dispositivo de manera continua.

## 6. Programar final de carrera automático subida (Modo por Presión)



### Procedimiento:

- Asegurarse de tener el final de carrera de **BAJADA** configurado.
- 1. Abrir el motor una distancia prudencial del límite superior usando el botón de **BAJADA**.
- 2. Mantendremos pulsado el botón de **SUBIDA** durante dos segundos (2") para confirmar.
- 3. El dispositivo se cerrará hasta llegar al límite superior.
- 4. El final de carrera **superior** estará establecido.



- *Para hacer la programación automática de subida es necesario tener el fleje de seguridad específico para esta función (Fig. 1).*

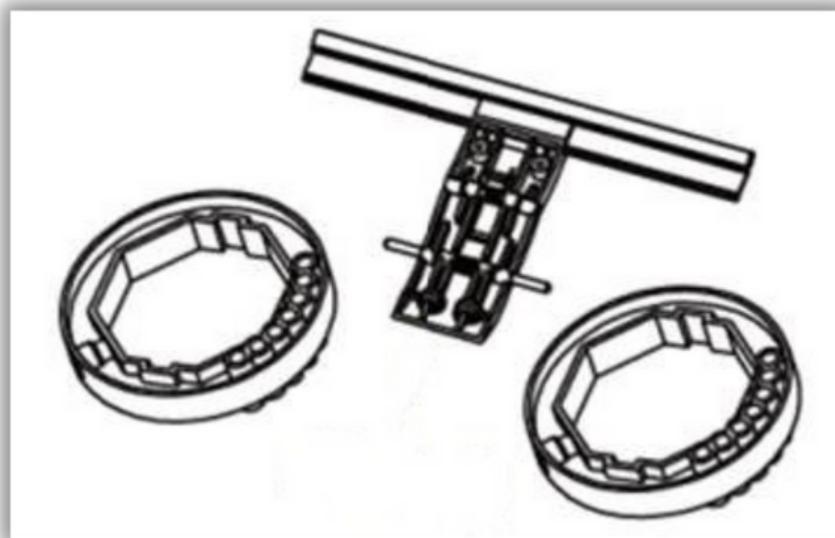
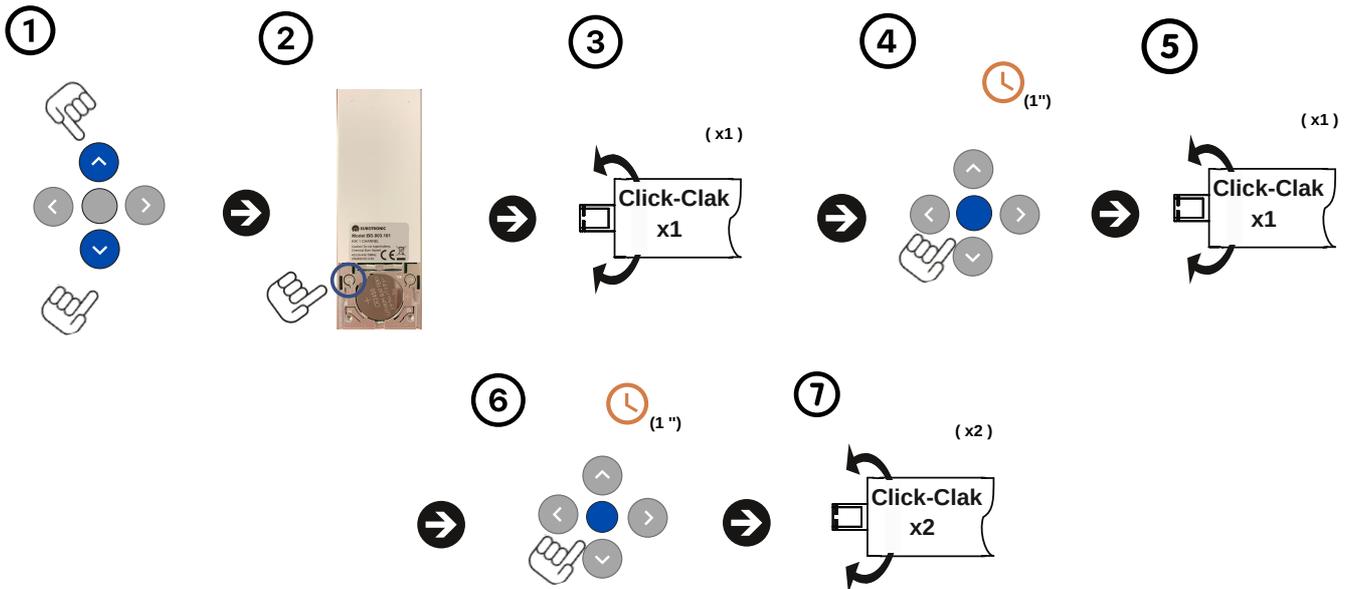


Fig. 1

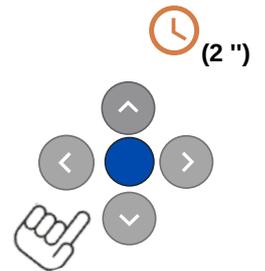
## 7. Añadir/ Borrar posición favorita



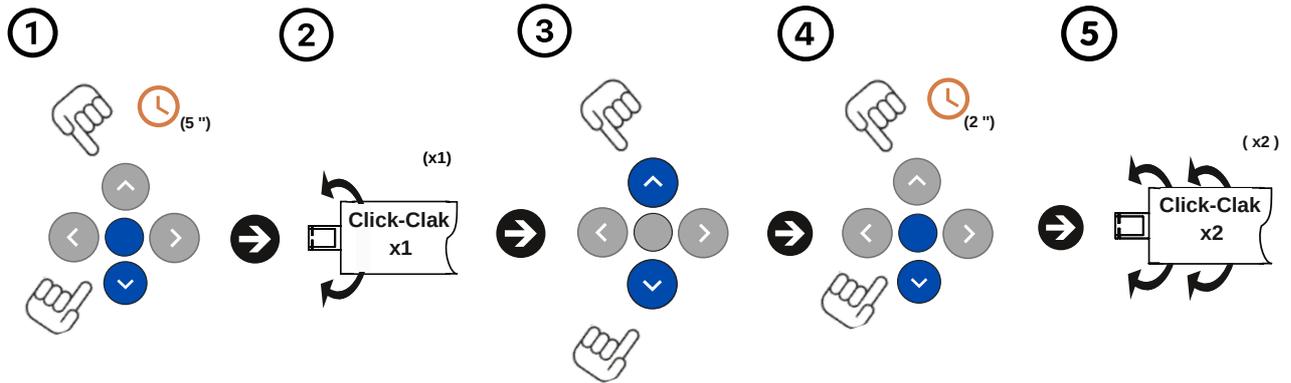
### Procedimiento:

- Revise que los finales de carrera **superior** e **inferior** estén establecidos.
- 1. Posicionaremos el motor en la **posición favorita** deseada utilizando el botón de **subida** o **bajada** del emisor.
- 2. Pulsaremos el botón **(P2)** ubicado detrás del emisor.
- 3. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
- 4. Pulsaremos el botón central **(STOP)**.
- 5. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
- 6. Pulsaremos por segunda vez el botón central **(STOP)** para confirmar.
- 7. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).
- 8. La **posición favorita** estará establecida.

- **Para borrar posición favorita repetir el mismo procedimiento.**
- **Para buscar la posición favorita ya memorizada, pulse el botón (STOP) del mando durante dos segundos**



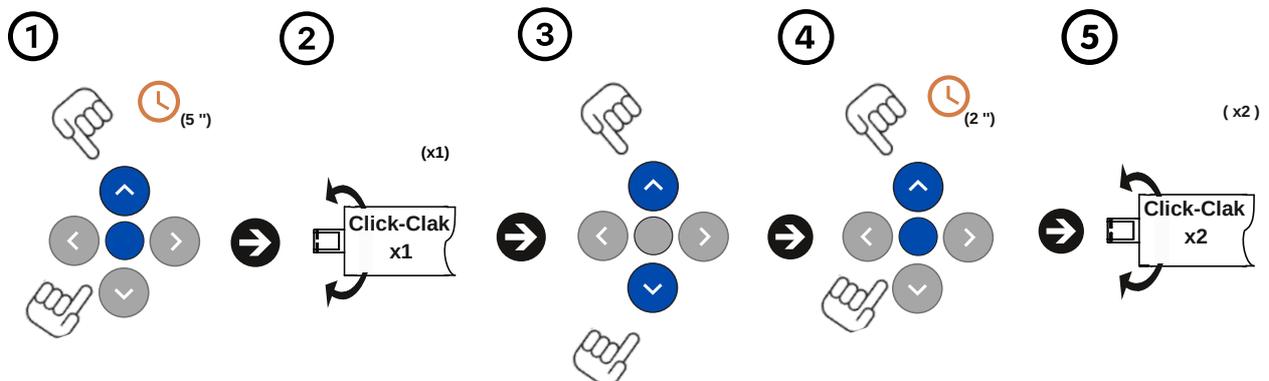
## 8. Modificar final de carrera de bajada



### Procedimiento:

1. Pulse a la vez los botones de **(BAJADA + STOP)** del emisor durante cinco segundos (5").
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido largo (x1).
3. Posicionar el motor en el punto deseado utilizando el botón de **subida o bajada** del emisor.
4. Pulse a la vez los botones de **(BAJADA + STOP)** del mando durante dos segundos (2") para confirmar.
5. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).
6. El final de carrera **superior** estará establecida.

## 9. Modificar final de carrera de subida (modo Estándar)



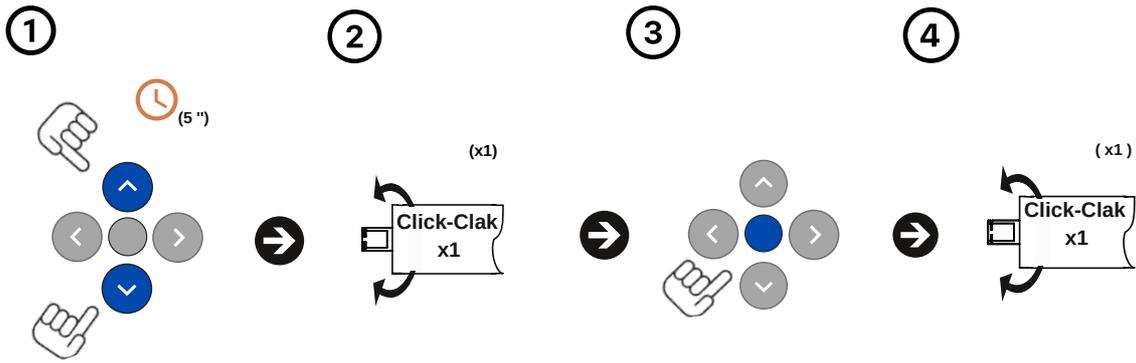
### Procedimiento:

1. Pulse a la vez los botones de **(SUBIDA + STOP)** del emisor durante cinco segundos (5").
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido largo (x1).
3. Posicionar en el punto deseado utilizando el botón de **subida o bajada** del emisor.
4. Pulse a la vez los botones de **(SUBIDA + STOP)** del mando durante dos segundos (2") para confirmar.
5. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).
6. El final de carrera **superior** estará establecida.



- ***Esta operación solo está disponible para el motor Estándar.***
- ***Durante la modificación del final de carrera se debe confirmar antes de 2 min, después de eso, el proceso se cancela y volverá a la configuración original.***

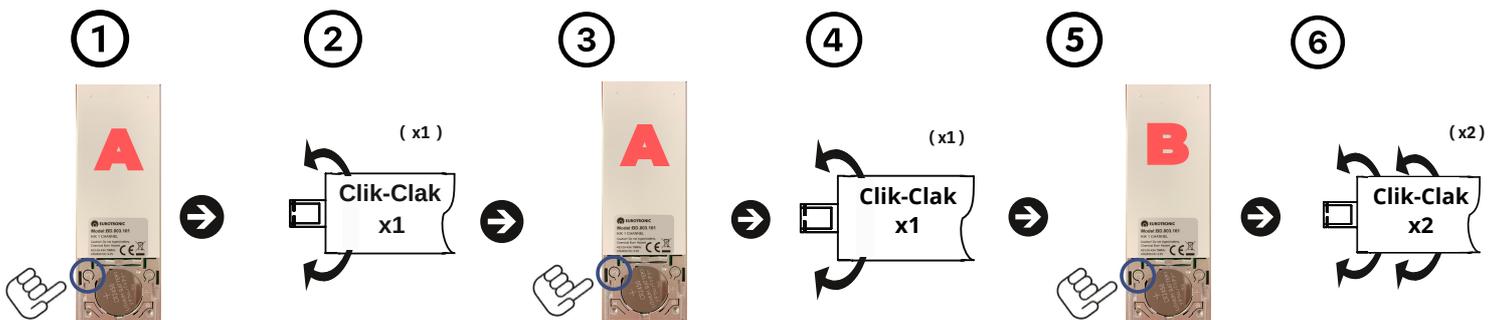
## 10. Modo continuo o impulsos



### Procedimiento:

1. Pulse a la vez los botón de **(SUBIDA + BAJADA)** del mando durante cinco segundos (5").
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1).
3. Pulse el botón **(STOP)** una vez (x1) para confirmar.
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido largo (x1).
5. Se activará el modo impulsos (si el motor hace dos "CLICK-CLACK" (x2) y un tres pitidos (x3) se activará el modo continuo).

## 11. Añadir/ Borrar emisor adicional

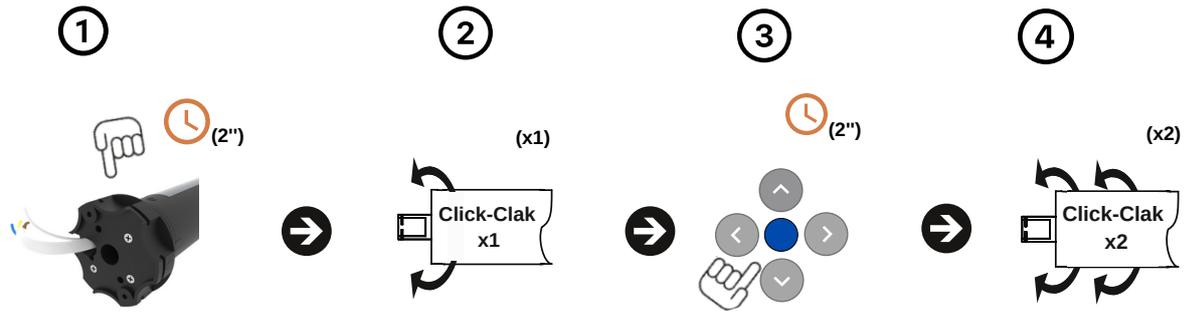


### Procedimiento:

1. Pulse el botón **(P2)** ubicado detrás del emisor ya enlazado **(A)**.
2. El motor hará un **CLICK-CLACK** (x1) y un pitido (x1).
3. Volveremos a pulsar el botón **(P2)** del mismo emisor **(A)**.
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
5. A continuación, pulse el botón de **(P2)** del nuevo emisor **(B)** para confirmar.
6. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).
7. El emisor adicional estará enlazado.

**Repetir el mismo proceso para borrar el emisor enlazado.**

## 12. Añadir/ Borrar emisor adicional desde cabeza motor

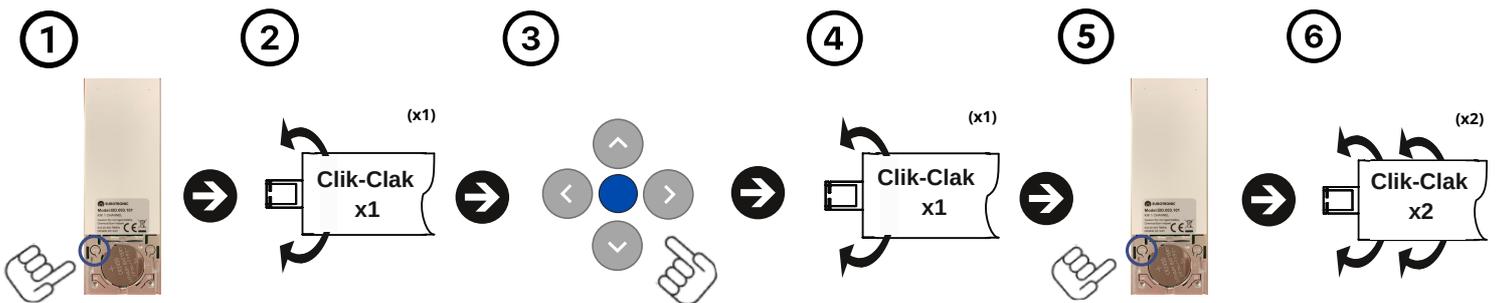


### Procedimiento:

1. Pulse el botón (**PROG.**) en cabeza del motor durante dos segundos (2").
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido largo (x1).
3. En un plazo de 7 segundos, pulse (**STOP**) en el emisor a grabar durante dos segundos (2") para confirmar.
4. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).
5. El emisor adicional estará enlazado.

**Repetir el mismo proceso para borrar el emisor enlazado.**

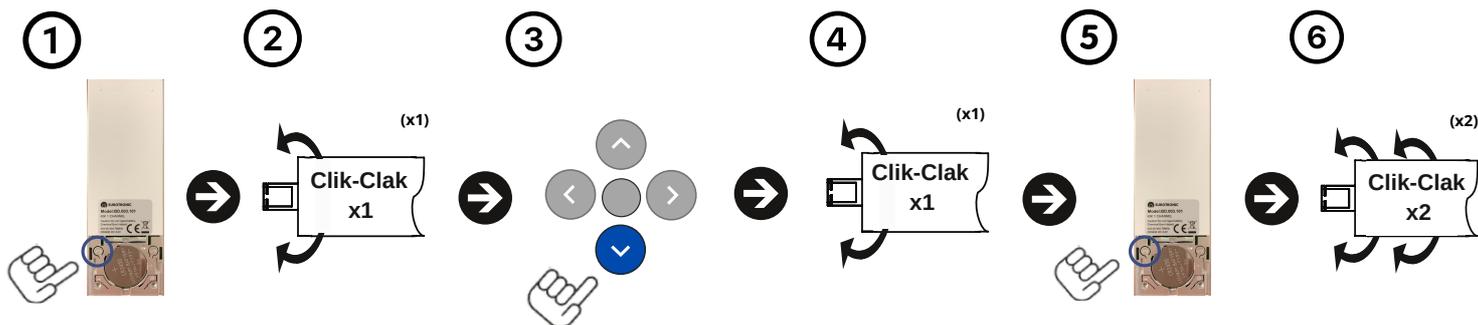
## 13. Borrar todos los emisores



### Procedimiento:

1. Pulse el botón (**P2**), de un emisor ya grabado, ubicado en la parte trasera.
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
3. A continuación pulsaremos el botón central (**STOP**).
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
5. Volveremos a pulsar el botón de (**P2**) para confirmar.
6. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).
7. Todos los emisores estarán borrados.

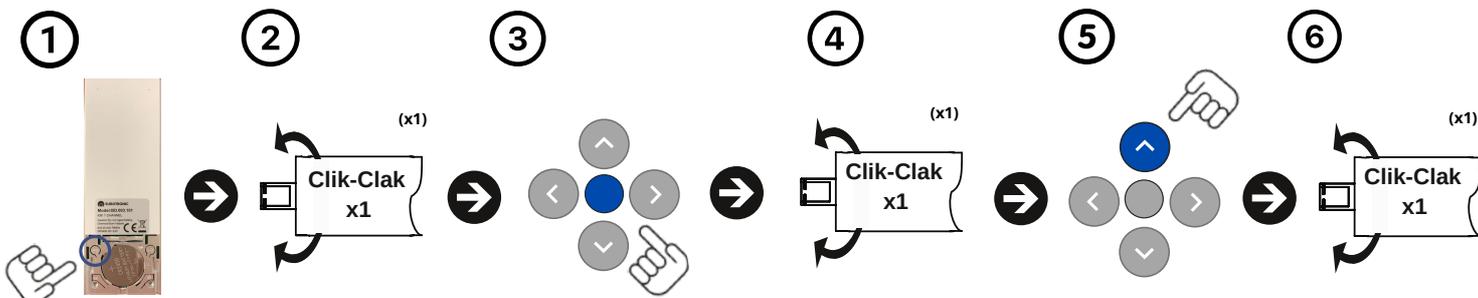
## 14. Borrar todos los finales de carrera



### Procedimiento:

1. Pulse el botón **(P2)**, de un emisor ya grabado, ubicado en la parte trasera.
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
3. A continuación pulsaremos el botón de **(BAJADA)**.
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
5. Volveremos a pulsar el botón de **(P2)** para confirmar.
6. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).
7. Todos los finales de carrera estarán borrados.

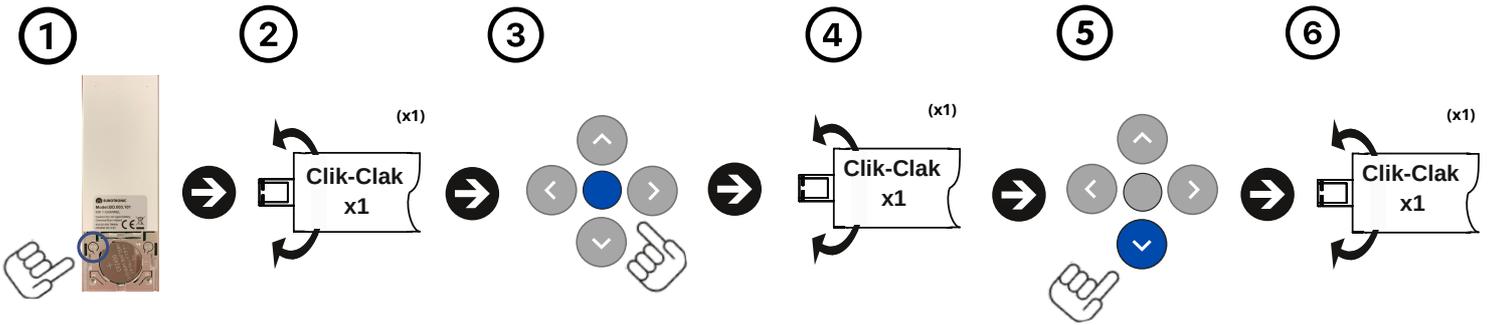
## 15. Activar/ Desactivar retroceso al cierre



### Procedimiento:

1. Pulse el botón **(P2)**, de un emisor ya grabado, ubicado en la parte trasera.
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
3. A continuación pulsaremos el botón de **(STOP)**.
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
5. Pulse el botón de **(SUBIDA)** para confirmar.
6. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido largo (x1).
7. La función retroceso al cierre estará **desactivada**.
- Si el motor hace dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3) la función retroceso al cierre estará **activada**.

## 16. Activar/ Desactivar retroceso a la abertura



### Procedimiento:

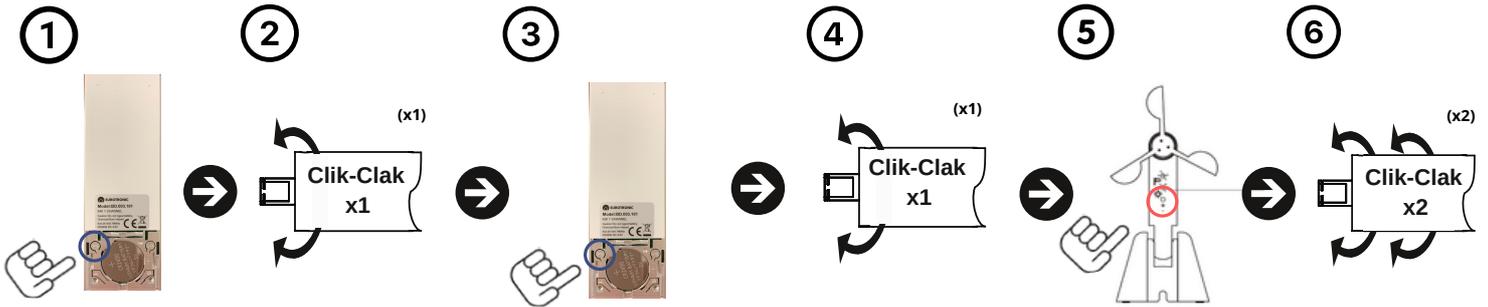
1. Pulse el botón (P2), de un emisor ya grabado, ubicado en la parte trasera.
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
3. A continuación pulsaremos el botón de (STOP).
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
5. Pulse el botón de (BAJADA) para confirmar.
6. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido largo (x1).
7. La función retroceso a la abertura estará **desactivada**.
  - Si el motor hace dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3) la función retroceso a la abertura estará **activada**.

## 17. Corrección automática de recorrido

### Funcionamiento:

- Este motor hace recorridos entre el final de carrera superior e inferior cada 50 ciclos el motor se calibra automáticamente para asegurar el buen funcionamiento del motor.
- El ciclo de calibración automático consta de una serie de cortas subidas y bajadas para confirmar las posiciones de los finales de carrera.

## 18. Añadir sensor NOX-SOLAR

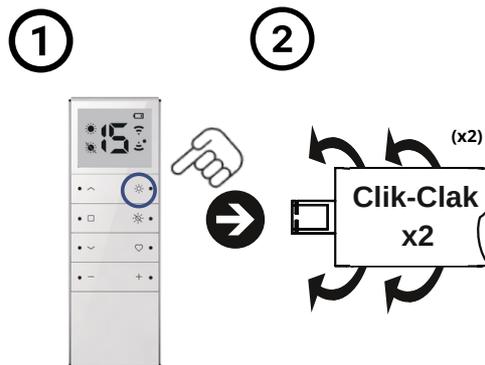


### Procedimiento:

1. Pulse el botón **(P2)**, de un emisor ya grabado, ubicado en la parte trasera.
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
3. Volveremos a pulsar el botón de **(P2)**.
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
5. A continuación pulsaremos el botón **(P2)** del sensor **NOX-SOLAR** para confirmar.
6. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).
7. El sensor **NOX-SOLAR** será enlazado.

- **Repetir el mismo proceso para borrar el sensor NOX-SOLAR.**

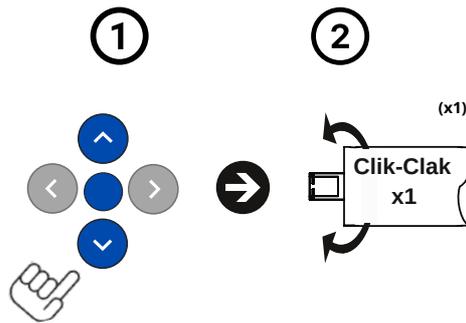
## 19. Activar/ Desactivar función sol



### Procedimiento:

1. Pulse el botón **(SOL ON)** de un emisor **KIK SUN**.
2. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y un tres pitidos (x3).
3. La función **SOL** estará **activada**.
  - Si pulsamos el botón **(SOL OFF)** el motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido largo (x1), entonces la función **SOL** estará **desactivada**.

## 20. Activar/ Desactivar sensor errores NOX-SOLAR



### Procedimiento:

1. Pulse los botones (**SUBIDA + STOP + BAJADA**) del emisor.
  2. El motor hará un "**CLICK-CLACK**" (x1) y un pitido (x1).
  3. El sensor de errores estará **desactivado**.
- Si el motor hace dos "**CLICK-CLACK**" (x2) y tres pitidos (x3) el sensor de errores estará **activado**.

- Cuando el sensor de errores está activado, el motor va controlando la señal de confirmación del sensor. Si después de 30 minutos desde la última confirmación no se vuelve a recibir nada, el motor se cierra automáticamente.

## 21. Control sensor NOX-SOLAR

### Control:

- El sensor activa el motor en presencia de **viento fuerte o escasa luz** llevándolo al final de carrera superior.
- El sensor activa el motor en presencia **luz intensa** llevándolo al final de carrera inferior.
- En presencia de **viento fuerte** no es posible controlar el sensor durante un mínimo de 8 minutos.

## 22. Funciones desde botón en cabeza del motor

### Prueba de funcionamiento:



Fig. 1

#### **Procedimiento:**

1. Pulse el botón (**PROG.**) de la cabeza del motor una vez (**x1**).
2. Pulse de nuevo el botón (**PROG.**) para realizar los siguientes movimientos en bucle (**SUBIDA-STOP-BAJADA-STOP**).
3. Después de 20 segundos inactivo vuelve al modo normal.

### Bloqueo de la Radio:

#### **Procedimiento:**

1. Pulse el botón (**PROG.**) de la cabeza del motor (**Fig. 1**) durante seis segundos (**6"**).
2. El motor hará dos "**CLICK-CLACK**" (**x2**) y dos pitidos (**x2**) en intervalos de tiempo separados.
3. El motor entrará en modo **Bloqueo de Radio** (el motor no recibe ninguna señal tipo **Radio**).
4. Volver a pulsar el botón (**PROG.**) durante un segundo (**1"**) desactiva el modo **Bloqueo de Radio**.

### Cambio rotación motor:

#### **Procedimiento:**

1. Pulse el botón (**PROG.**) de la cabeza del motor (**Fig. 1**) durante diez segundos (**10"**).
2. El motor hará tres "**CLICK-CLACK**" (**x3**) y dos pitidos (**x3**) en intervalos de tiempo separados.
3. El motor cambiará el sentido de rotación.

### Reseteo a modo fábrica:

#### **Procedimiento:**

1. Pulse el botón (**PROG.**) de la cabeza del motor (**Fig. 1**) durante doce segundos (**12"**).
2. El motor hará cuatro "**CLICK-CLACK**" (**x4**) y cuatro pitidos (**x4**) en intervalos de tiempo separados.
3. El motor estará reseteado a **modo fábrica**.



# **EUROTRONIC**

Motores y automatismos

**CORTINAS Y AUTOMATISMOS EUROPE S.L.U**

**Contacto Asistencia Técnica**

**Correo:** tecnico@eurotronic-europe.com

**Tel.Movil:** +0034 670397221

**Tel:** +0034 932 420 108

C/Pica d'Estats, 108-118  
Polígono Industiral Sant Isidre 08272  
Sant Fruitós de Bages (Barcelona)  
ESPAÑA

**Web:** <https://www.eurotronic-europe.com>