



SKY BIDI POWER



Cierre a
presión



Final de carrera
electrónico



Protocolo
bidireccional



Control
vía radio

SKY BIDI POWER Ø45mm | SKY BIDI POWER Ø59MM

SKY BIDI POWER

Equipados con receptor de radio bidireccional, su final de carrera es electrónico y es configurable desde el propio emisor. Además, incorporan la función POWER para el cierre a presión, especialmente diseñada para toldos tipo cofre.

REFERENCIAS



SKY BIDI POWER Ø45mm



SKY BIDI POWER Ø59MM

Ø45 mm | 20/15 BD.245.020

Ø59 mm | 80/12 BD.259.080

Final de carrera electrónico configurable desde el emisor.

Cabeza con orificio central de 12mm para montaje en cajón monoblock.

Para eje de 40,43,50,56,60, 70 y 78mm.

Receptor de radio bidireccional.

Función POWER de cierre por presión para toldos tipo cofre.

Corrección automática del recorrido

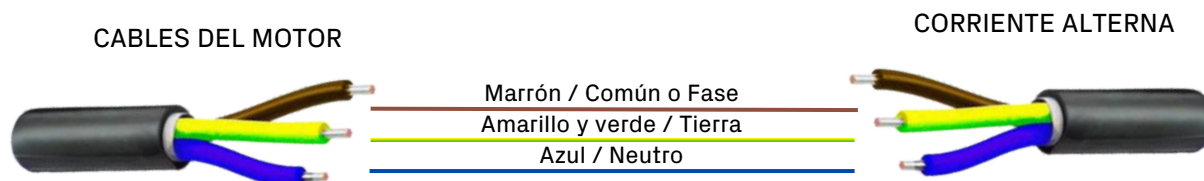
CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS

Modelo	Par nominal	Velocidad	Alimentación	Potencia nominal	Amperaje	Tiempo de trabajo	NºMax rotaciones	Grado de protección	Medida largo	Peso Max.
20/15	20 Nm	15 rpm	230v 50 hrz	161 W	0.69 A	4 min	∞	IP 44	602 mm	32 Kg
30/15	30 Nm	15 rpm	230v 50hrz	191 W	0.89 A	4 min	∞	IP 44	665 mm	50 Kg
50/12	50 Nm	12 rpm	230v 50hrz	228 W	0.99 A	4 min	∞	IP 44	712 mm	80 Kg

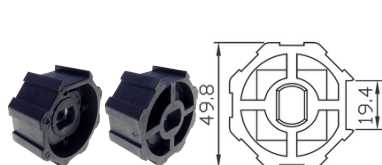
CONECTORES DEL MOTOR



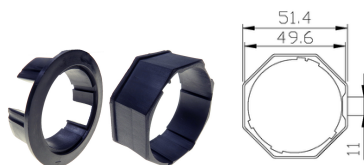
ESQUEMA ELÉCTRICO



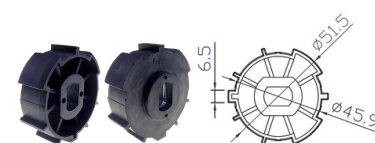
ACCESORIOS PARA DIÁMETRO 45MM:



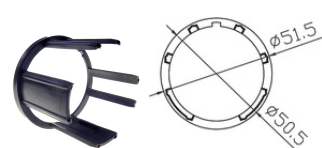
Polea 50 octogonal | 61.005.010



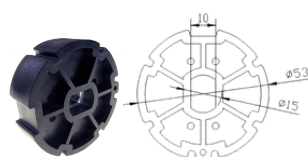
Corona 50 octogonal | 61.005.110



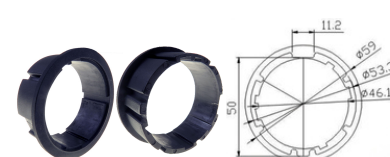
Polea 54 octogonal DEPRAT | 61.005.099



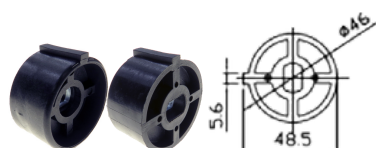
Corona 54 octogonal DEPRAT | 61.005.098



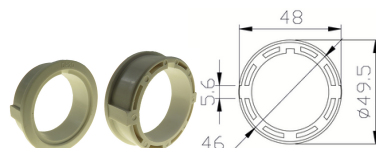
Polea 56 | 61.005.003



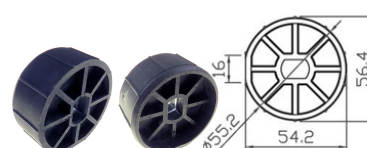
Corona 56 | 61.005.103



polea 58 reforzado | 61.005.008



Corona 58 reforzado | 61.005.108



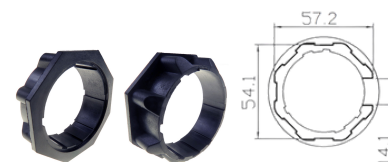
Polea 60 redondo | 61.005.012



polea 60 octogonal reforzado | 40.005.011



Corona 60 octogonal | 61.005.111



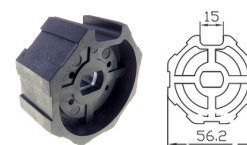
Corona 60 octogonal reforzado | 40.005.111



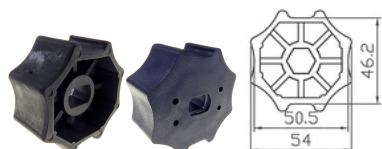
Corona 60 rizado | 61.005.104



Corona 60 redondo | 61.005.112



Polea 60 octogonal | 61.005.011



Polea 60 rizado | 61.005.004

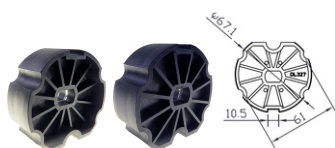


Polea 70 ojiva descentrada | 61.005.005



Corona 70 ojiva descentrada | 61.005.105

ACCESORIOS PARA DIÁMETRO 45MM:



Polea 70 ojiva BAT | 61.005.029



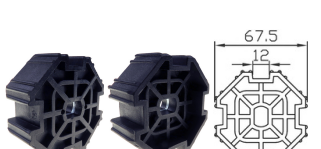
Corona 70 ojiva BAT | 61.005.129



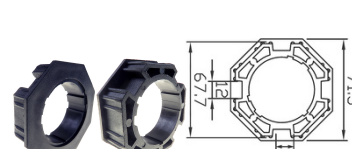
Polea 70 ojiva centrada | 61.005.014



Corona 70 ojiva centrada | 61.005.114



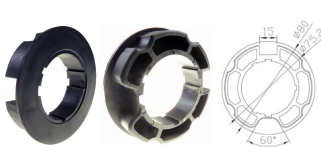
Polea 70 octogonal | 61.005.006



Corona 70 octogonal | 61.005.106



Polea 78 Ojiva | 61.005.007



Corona 78 Ojiva | 61.005.107

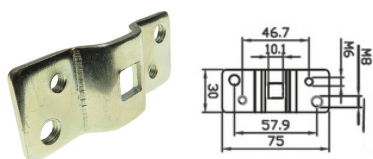


Polea 80 ojiva BAT | 61.005.030



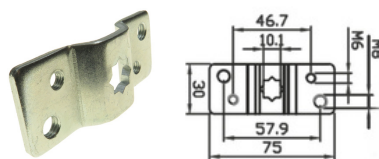
Corona 80 ojiva BAT | 61.005.130

SOPORTES DE MONTAJE:



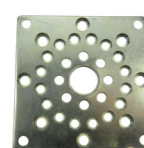
SOPORTE DE OBRA 45MM 2 AG.

60.004.006



SOPORTE DE OBRA 45MM ESTRELLA

60.004.005



SOPORTE CAJÓN PARA 55/59MM

60.004.059



SOPORTE METALICO 45 BD + BDP + WI

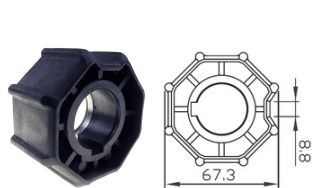
60.004.109



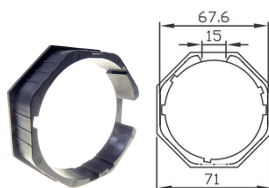
SOPORTE CAJÓN CHAPA METALICO TIPO SKY BIDI

60.004.110

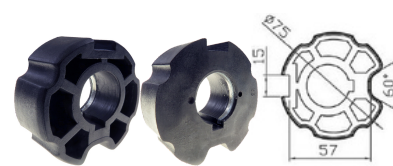
ACCESORIOS PARA DIÁMETRO 59MM:



Polea 70 Octogonal | 61.005.016



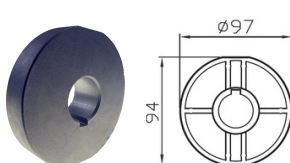
Corona 70 Octogonal | 61.005.116



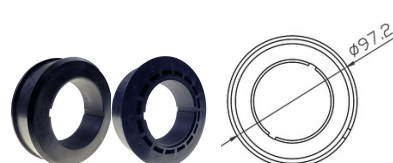
Polea 78 Ojiva descentrada | 61.005.024



Corona 78 Ojiva descentrada | 61.005.124



Polea 100 redonda | 61.005.022

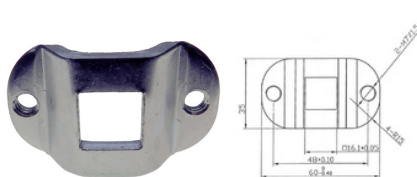


Corona 100 redonda | 61.005.122

SOPORTES DE MONTAJE PARA 59MM:



**SOPORTE CAJÓN DE CUADRADILLO
D.55/59**
60.004.066



SOPORTE DE OBRA 55 / 59 MM
60.004.007



SOPORTE DE OBRA 55 / 59 MM ESTRELLA
60.004.008

COMPATIBLE CON:



KUMO WAVE
BD.100.001



MANDO KIK1
BD.003.101



MANDO KIK15
BD.003.115



KIKWALLL
90.003.101



KIKWALLL15
90.003.115



VELETA NOX SOLAR
BD.002.124



KIK SUN
BD.003.115SUN

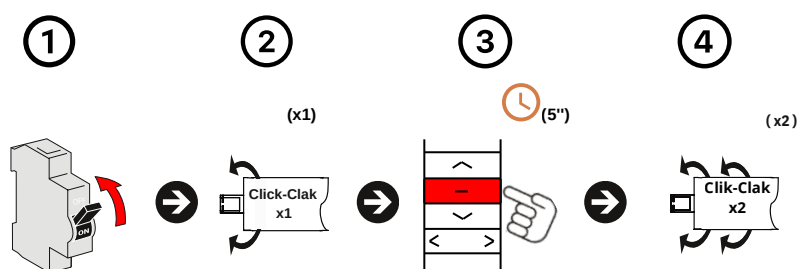


KIK MOVE
BD.001.125

INSTRUCCIONES:

1. ENLAZAR PRIMER EMISOR

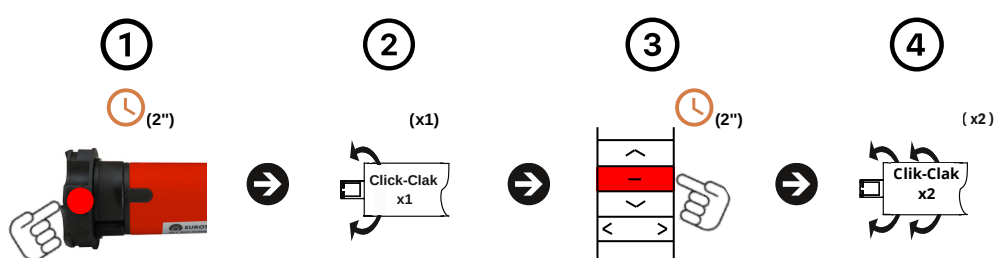
Desde el emisor:



Procedimiento:

1. Dar corriente.
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1).
3. Pulse (STOP) en el mando a distancia a grabar durante cinco segundos (5").
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1).

Desde el botón del motor:

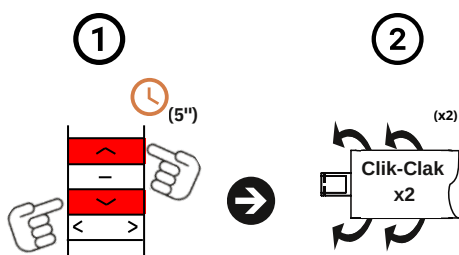


Procedimiento:

1. Pulse el botón (PROG) en la cabeza del motor durante dos segundos (2").
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido largo (x1).
3. Pulse (STOP) en el emisor a grabar durante dos segundos (2").
4. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).

2. CAMBIO DE DIRECCIÓN

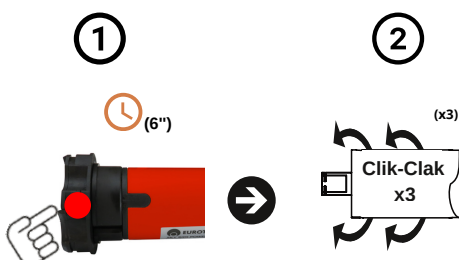
Desde el emisor:



Procedimiento:

1. Pulse en el mando el botón de (SUBIR) + (BAJAR) a la vez durante cinco segundos (5").
2. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2).

Desde el botón del motor:

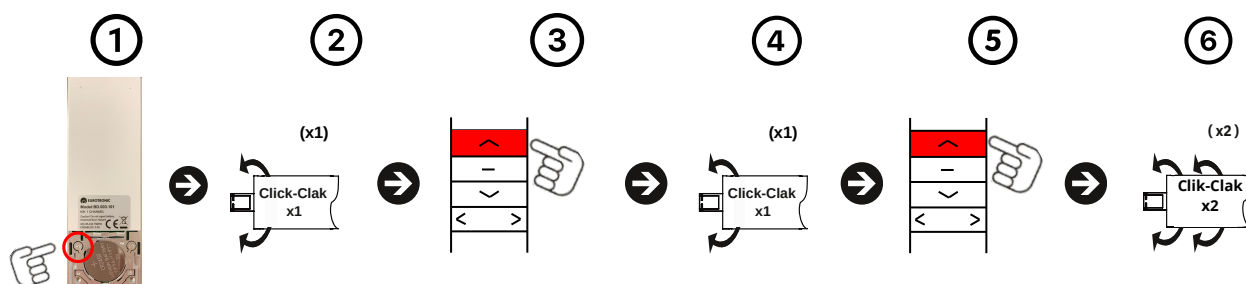


Procedimiento:

1. Pulse el botón (PROG) de la cabeza del motor durante seis segundos (6").
2. El motor hará tres "CLICK-CLACK" (x3).

Asegúrese de que la dirección de rotación es la correcta antes de continuar con la programación.

3. SELECCION DE TIPO DE TOLDO: CIERRE POR PRESIÓN O ESTANDAR



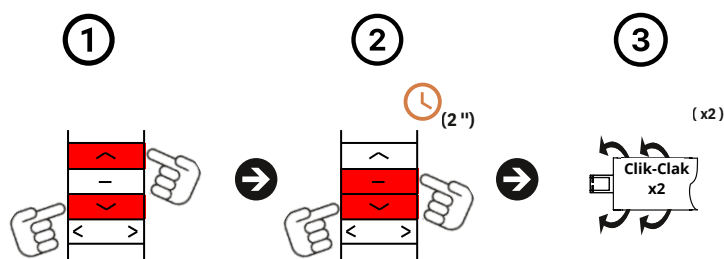
Procedimiento:

El Motor viene de fábrica con el modo estándar, seguir estas instrucciones alternará entre los modos cierre estándar y cierre a presión.

1. Pulsaremos el botón (P2) ubicado detrás del emisor.
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
3. Pulsaremos el botón (SUBIR).
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
5. Pulsaremos por segunda vez el botón (SUBIR) para confirmar.
6. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).

Si el motor hace un pitido largo está en modo cierre estándar.
Si el motor hace tres pitidos cortos está en modo cierre por presión.

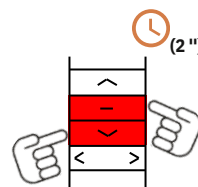
4. PROGRAMAR FINAL DE CARRERA DE BAJADA



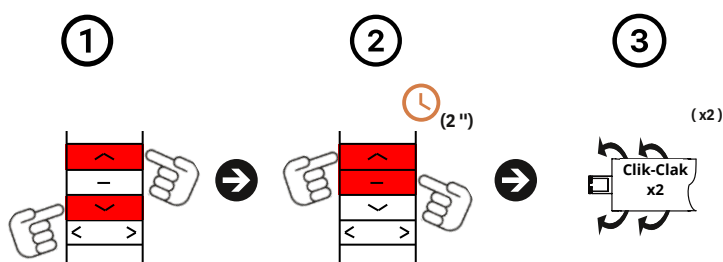
Procedimiento:

1. Posicionaremos el motor en la ubicación deseada utilizando el botón de (SUBIR) o (BAJAR) del emisor.
 (si se mantiene el botón de subir o bajar presionado durante 2 segundos el movimiento será automático)
2. Mantendremos pulsado el botón de (BAJADA + STOP) durante dos segundos (2") para confirmar.
3. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).

Para modificar el final de carrera de bajada pulse (BAJADA + STOP) durante 2 segundos e inicie el procedimiento de nuevo.



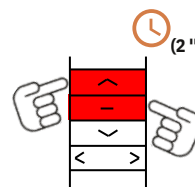
5. PROGRAMAR FINAL DE CARRERA DE SUBIDA



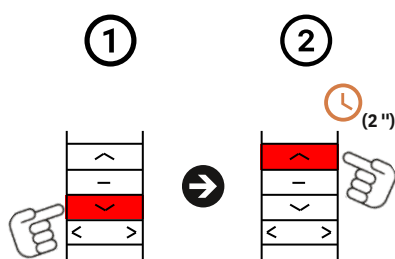
Procedimiento

1. Posicionaremos el motor en la ubicación deseada utilizando el botón de **(SUBIR)** o **(BAJAR)** del emisor.
(si se mantiene el botón de subir o bajar presionado durante 2 segundos el movimiento será automático)
2. Mantendremos pulsado el botón de **(SUBIDA + STOP)** durante dos segundos (2") para confirmar.
3. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).

Para modificar el final de carrera de bajada pulse **(SUBIDA + STOP)** durante 2 segundos e inicie el procedimiento de nuevo.



6. PROGRAMAR FINAL DE CARRERA DE SUBIDA AUTOMATICO (POR PRESIÓN)

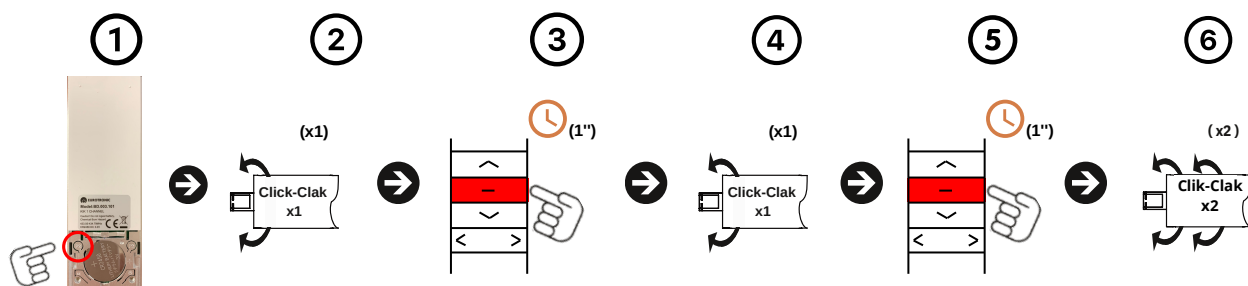


Procedimiento:

Cerciórese de tener el final de carrera inferior configurado correctamente.

1. Abrir el motor una distancia prudencial del límite superior usando el botón **(BAJAR)**.
2. Mantendremos pulsado el botón de **(SUBIR)** durante dos segundos (2") para confirmar.

7. AÑADIR/ BORRAR POSICIÓN FAVORITA

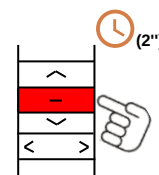


Procedimiento:

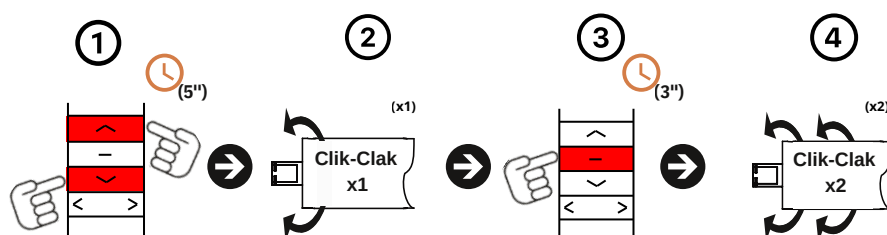
Posicionaremos el motor en la posición favorita deseada utilizando el botón de subida o bajada del emisor.

1. Pulsaremos el botón (P2) ubicado detrás del emisor.
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
3. Pulsaremos el botón central (STOP).
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
5. Pulsaremos por segunda vez el botón central (STOP) para confirmar.
6. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).

Para buscar la posición favorita, pulse el botón (STOP) durante dos segundos.



8. ACTIVAR / DESACTIVAR MOVIMIENTO POR IMPULSOS



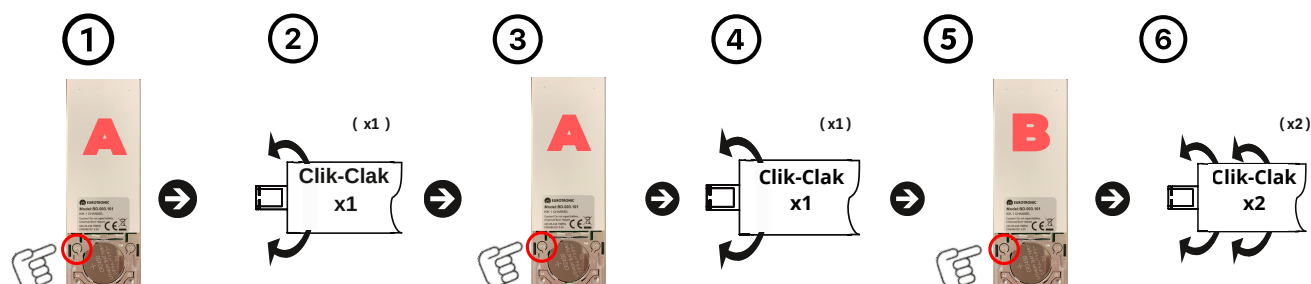
Procedimiento:

1. Pulse a la vez los botones de (SUBIDA + BAJADA) del emisor durante cinco segundos (5").
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
3. Pulse el botón (STOP) una vez (x1) para confirmar.

- Si el motor hace "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido largo (x1) estará en modo impulsos.
- Si el motor hace (x2) CLICK-CLACK y tres pitidos (x3) estará en modo continuo.

9. ENLAZAR UN EMISOR ADICIONAL

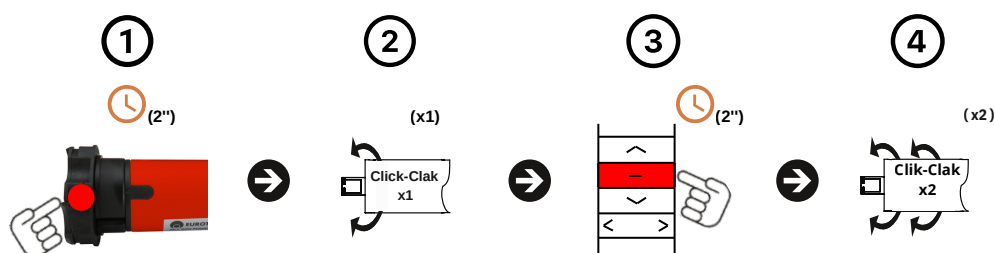
Desde el emisor:



Procedimiento: _____

1. Pulse el botón (P2) ubicado detrás del emisor ya enlazado (A).
2. El motor hará un **CLICK-CLACK** (x1) y un pitido (x1).
3. Volveremos a pulsar el botón (P2) del mismo emisor (A).
4. El motor hará un **"CLICK-CLACK"** (x1) y un pitido (x1).
5. A continuación, pulse el botón de (P2) del nuevo emisor (B) para confirmar.
6. El motor hará dos **"CLICK-CLACK"** (x2) y tres pitidos (x3).

Desde el botón del motor:

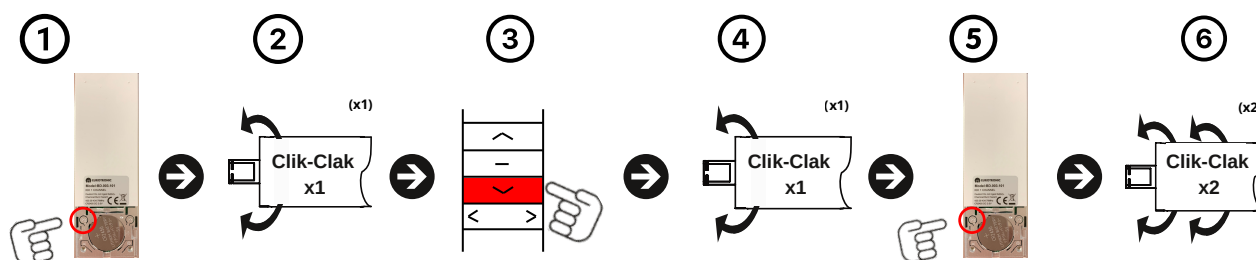


Procedimiento: _____

1. Pulse el botón (PROG) en la cabeza del motor durante dos segundos (2").
2. El motor hará un **"CLICK-CLACK"** (x1) y un pitido largo (x1).
3. Pulse (STOP) en el emisor a grabar durante dos segundos (2").
4. El motor hará dos **"CLICK-CLACK"** (x2) y tres pitidos (x3).

Puede usar cualquiera de los dos procesos para eliminar un emisor enlazado

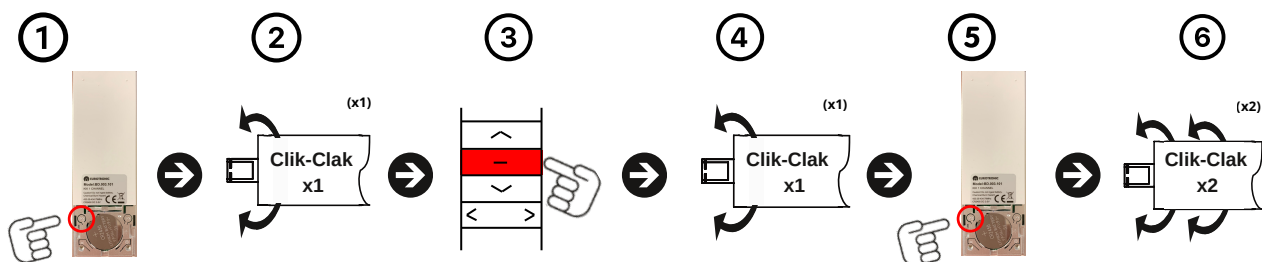
10. ELIMINAR TODOS LOS FINALES DE CARRERA



Procedimiento:

1. Pulse el botón **(P2)**, de un emisor ya grabado, ubicado en la parte trasera.
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
3. A continuación pulsaremos el botón **(BAJAR)**.
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
5. Volveremos a pulsar el botón de **(P2)** para confirmar.
6. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).

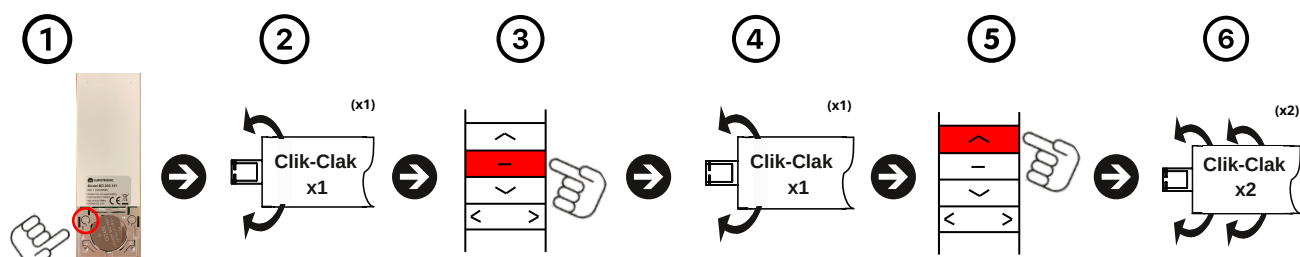
11. ELIMINAR LOS EMISORES



Procedimiento:

1. Pulse el botón **(P2)**, de un emisor ya grabado, ubicado en la parte trasera.
2. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
3. A continuación pulsaremos el botón central **(STOP)**.
4. El motor hará un "CLICK-CLACK" (x1) y un pitido (x1).
5. Volveremos a pulsar el botón de **(P2)** para confirmar.
6. El motor hará dos "CLICK-CLACK" (x2) y tres pitidos (x3).

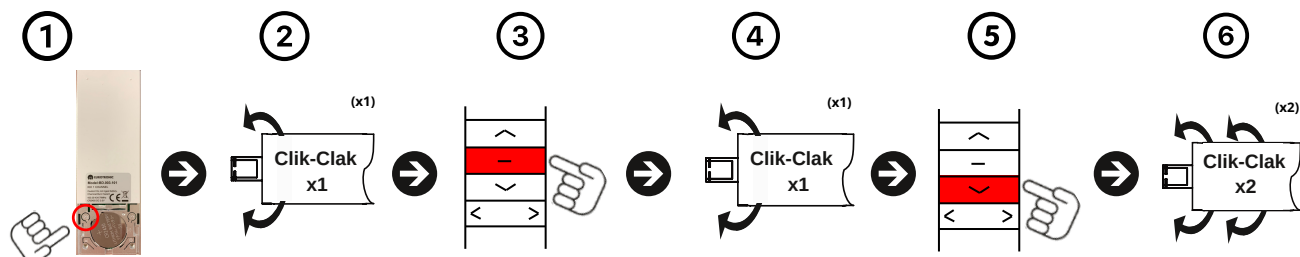
12. ACTIVAR/ DESACTIVAR RETROCESO AL CIERRE



Procedimiento:

1. Pulse el botón **(P2)** del emisor.
2. El motor hará un **"CLICK-CLACK"** (x1) y un pitido (x1).
3. A continuación pulsaremos el botón **(STOP)**.
4. El motor hará un **"CLICK-CLACK"** (x1) y un pitido (x1).
5. Pulse el botón de **(SUBIR)** para confirmar.
6. El motor hará un **"CLICK-CLACK"** (x1) y un pitido largo (x1).

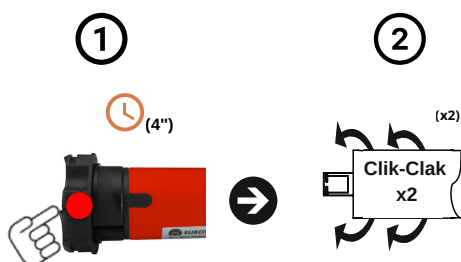
13. ACTIVAR/ DESACTIVAR RETROCESO A LA APERTURA



Procedimiento:

1. Pulse el botón **(P2)** del emisor.
2. El motor hará un **"CLICK-CLACK"** (x1) y un pitido (x1).
3. A continuación pulsaremos el botón **(STOP)**.
4. El motor hará un **"CLICK-CLACK"** (x1) y un pitido (x1).
5. Pulse el botón de **(BAJAR)** para confirmar.
6. El motor hará un **"CLICK-CLACK"** (x1) y un pitido largo (x1).

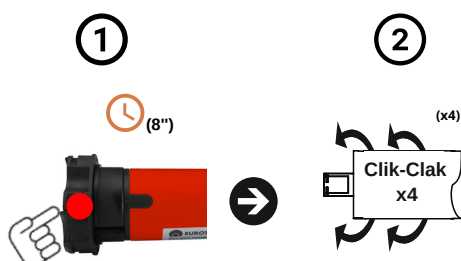
14. BLOQUEO DE RADIO



Procedimiento:

1. Pulse el botón (**PROG.**) de la cabeza del motor durante diez segundos (**4"**).
2. El motor hará dos "**CLICK-CLACK**" (**x2**).

15. RESETEO A MODO FÁBRICA



Procedimiento:

1. Pulse el botón (**PROG.**) de la cabeza del motor durante ocho segundos (**8"**).
2. El motor hará cuatro "**CLICK-CLACK**" (**x4**).

Este motor hace recorridos entre el final de carrera superior e inferior cada 50 ciclos el motor se calibra automáticamente para asegurar el buen funcionamiento del motor.

El ciclo de calibración automático consta de una serie de cortas subidas y bajadas para confirmar las posiciones de los finales de carrera.



www.eurotronic-europe.com

C/Pica d'Estats, 108-118
Polígono Industrial Sant Isidre 08272
Sant Fruitós de Bages
(Barcelona) ESPAÑA

pedidos@eurotronic-europe.com
Tel: +34 932 420 108